単軸圧縮加工による

アルミニウムの超平滑化に関する検討

指導教員 松井 正仁 准教授

三重大学大学院 工学研究科 博士前期課程 物理工学専攻 ナノプロセッシング研究室

関 悠太郎

目次

第1章 緒論・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	• 1
第2章 実験方法・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	• 3
2.1 供試材と試験片・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	• 3
2.2 圧縮試験工具・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	• 4
2.2.1 圧縮試験工具の製作・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	• 4
2.2.2 カーボン蒸着・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	• 8
2.2.3 DLC コーティング・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	• 8
2.2.4 DLC コーティング及びカーボン蒸着による表面状態の影響・・・・・・・	• 9
2.3 圧縮試験・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	11
2.3.1 圧縮試験装置・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	12
2.3.2 圧縮試験条件・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	13
2.4 触針式表面粗さ計(Surftest SJ-400)による評価方法・・・・・・・・・・・・・	13
2.5 原子間力顕微鏡(AFM)による観察方法・・・・・・・・・・・・・・・・・・	14
2.6 工具表面のカーボン膜剥離面積率の測定・・・・・・・・・・・・・・・・・	16
2.7 有限要素法(FEM)解析・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	16
2.7.1 解析モデルと条件・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	16
2.7.2 摩擦係数μの決定方法 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	17
2.7.3 相対すべり量 L_S と工具接触面圧 p の計算・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	18
第3章 圧縮加工による平滑化挙動・・・・・・・・・・・・・・・・・・	19
3.1 カーボン蒸着工具 Tool-2(<i>R</i> _a =5nm),t-3(膜厚 <i>t</i> =40nm),A1050-H における実験結果・・	20
3.1.1 圧縮率と表面粗さの関係・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	20
3.1.2 原子間力顕微鏡(AFM)による表面の観察と評価・・・・・・・・・・・・・・	22
3.1.3 有限要素法(FEM)解析結果 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	27
3.2 DLC コーティング工具 Tool-1(<i>R</i> _a =10nm), A1050-H における実験結果・・・・	30
3.2.1 圧縮率と表面粗さの関係・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	30
3.2.2 原子間力顕微鏡(AFM)による表面の観察と評価・・・・・・・・・・・・・	32
3.2.3 有限要素法(FEM)解析結果 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	36
3.3 DLC コーティング工具 Tool-2(<i>R</i> _a =5nm), A1050-H における実験結果・・・・	38
3.3.1 圧縮率と表面粗さの関係・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	38
3.3.2 原子間力顕微鏡(AFM)による表面の観察と評価・・・・・・・・・・・・・	40
3.3.3 有限要素法(FEM)解析結果 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	45

3.4 DLC コーティング工具 Tool-2(<i>R</i> _a =5nm), A1050-O における実験結果・・・・47
3.4.1 圧縮率と表面粗さの関係・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・47
3.4.2 原子間力顕微鏡(AFM)による表面の観察と評価・・・・・・・・・・・49
3.4.3 有限要素法(FEM)解析結果 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・53
3.5 工具表面粗さの違いによる影響・・・・・・・・・・・・・・・・・55
3.5.1 圧縮率と表面粗さの関係・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・55
3.5.2 原子間力顕微鏡(AFM)による表面の観察と評価・・・・・・・・・・・59
3.6 加工硬化による影響・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・63
3.6.1 圧縮率と表面粗さの関係・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・63
3.6.2 原子間力顕微鏡(AFM)による表面の観察と評価・・・・・・・・・・・・67
3.7 工具表面膜の違いによる影響・・・・・・・・・・・・・・・・・・・72
3.7.1 圧縮率と表面粗さの関係・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・72
3.7.2 原子間力顕微鏡(AFM)による表面の観察と評価・・・・・・・・・・・・74
3.8 各条件が平滑化に及ぼす影響・・・・・・・・・・・・・・・・・・・79
第4章 加工品表面のフラクタル解析 ・・・・・・・・・・・・・82
4.1 フラクタルの説明・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・82
4.2 フラクタル次元の決定法・・・・・・・・・・・・・・・・・・・84
4.2.1 零点集合次元 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・84
4.2.2 パワースペクトル次元 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・85
4.3 AFM システムにおけるフラクタル次元の測定法・・・・・・・・・88
4.3.1 零点集合次元 Dz の測定法・・・・・・・・・・・・・・・・・・88
4.3.2 パワースペクトル次元 D _{PS} の測定法 ・・・・・・・・・・・・・・91
4.4 カーボン蒸着工具 Tool-2(<i>R</i> _a =5nm),t-3(膜厚 <i>t</i> =40nm),A1050-H における解析結果・91
4.4.1 零点集合次元 Dzによる加工品表面の解析結果・・・・・・・・・・・・91
4.4.2 パワースペクトル次元 D _{PS} による加工品表面の解析結果・・・・・・・・92
4.5 DLC コーティング工具 Tool-1(<i>R</i> _a =10nm), A1050-H における解析結果・・・・94
4.5.1 零点集合次元 Dzによる加工品表面の解析結果・・・・・・・・・・・・・94
4.5.2 パワースペクトル次元 D _{PS} による加工品表面の解析結果・・・・・・・・95
4.6 DLC コーティング工具 Tool-2(<i>R</i> _a =5nm), A1050-H における解析結果・・・97
4.6.1 零点集合次元 Dzによる加工品表面の解析結果・・・・・・・・・・・・・97
4.6.2 パワースペクトル次元 D _{PS} による加工品表面の解析結果・・・・・・・・98
4.7 DLC コーティング工具 Tool-2(<i>R</i> _a =5nm), A1050-O における解析結果・・・・100
4.7.1 零点集合次元 Dzによる加工品表面の解析結果・・・・・・・・・・・・・・・・100
4.7.2 パワースペクトル次元 D _{PS} による加工品表面の解析結果・・・・・・・・・101
4.8 各条件における解析結果・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・103

4.8.1	零点集合次元	Dzによる	加工品表面	jの解析結果	• • • •	••	••	•••	• •	•	••1	03
4.8.2	パワースペク	トル次元 I	D _{PS} によるた	加工品表面0	D解析結果	₹••	•	••	••	•	•••	07
第5章	結論・・・					•••	•	••		•	••1	14
参考文禧	犬 ・・・・					••	• •	•	••	•	••1	16
謝辞・	•••••					••		•	•••	•	••1	18

第1章 緒論

人工物,とくに機械システムの歴史の中で,人工物の代表寸法はここ 40 年ほどで飛躍的 に微細化を遂げた⁽¹⁾. それに伴い様々な製品は小型,高精度などの要求に応えるため超精密 加工が活用され,発展してきた⁽²⁾. そこで,一つの課題に挙げられるのが材料表面の形状で ある.小型化,高精度化において材料表面の凹凸が与える影響は大きく,より平滑な表面 を得ることは今後のナノテクノロジーの発展に大きく関わることが予測される.

ナノメートルオーダーでの加工法は、レーザ加工、リソグラフィ、エッチングなど様々 な方法があるが、塑性加工はそれらに比べ省資源、省エネルギーで短時間での加工が可能 である.そこで,他の加工法に変わり塑性加工を用いてナノメートルオーダーの加工が可 能になれば,生産性を大きく向上させることができると考えられる.これまで金属表面の 平滑化に関する研究は,王ら③の金属表面の塑性変形による仕上げ加工を伴う押し出し形摩 擦試験法を用いた潤滑被膜の特性評価に関する研究, 池⁰らの塑性加工のトライボロジー現 象と微細表面形状の加工との関連に関する研究, 田中ら⁽⁵⁾のダイヤモンドチップ式バニシン グ工具を使用した際の,前加工である切削条件による表面性状に関する研究,高田ら⁽⁶⁾によ る高速回転するバニジング工具を用いて金属表面を擦過,攪拌し,用いる工具の先端形状 が表面粗さに及ぼす影響を調べる研究,中野らゆの Ni めっき鋼線の引き抜き加工における 表面光沢に及ぼす摩擦係数とダイス面圧の影響に関する研究, 梶野ら®による微小段付きダ イスを用いて棒材表面を平滑化する研究, 安部ら⁽⁹⁾の超高張力鋼板に対して穴抜き加工さ れた破断面に平滑加工を施すことによる穴広げ性の向上とその最適な加工条件に関する研 究, H.J. Li ら⁽¹⁰⁾のアルミニウムを単軸圧縮するときの潤滑剤の有無が表面粗さに及ぼす影 響を調べる研究, H.B. Xie ら(11)の鋼を冷間圧延するときの板厚減少率などの表面粗さへの影 響に関する研究,田中ら(12)の静油圧を用いた油圧バニシング工具の試作および連続面での 押込量と送り速度の表面性状に与える影響に関する研究, Yang Bai ら(13)の金属の表面仕上 げでの超音波振動の影響を調べる研究等がされている.

これまでにナノプロセッシング研究室では塑性加工の中でも最も基本的な加工法である 単軸圧縮加工における超平滑面の創成を目的とし、様々な研究を行ってきた.服部⁽¹⁴⁾は圧 縮加工で用いられる工具表面の仕上げ法および評価法の確立を行った.大野⁽¹⁵⁾は工具の研 磨方法を改善、アルミニウムおよび無酸素銅の圧縮加工における粗さの評価および表面の 凹凸形状の評価に用いるナノメートルスケールで表面を再現できる3次元コンピュータシ ミュレーションの開発を行った.井川⁽¹⁶⁾は無酸素銅の圧縮加工における平滑化現象と相対 変位量の関係についての検討を行った.また、フラクタル解析におけるプログラム処理の 改良を行った.戸田⁽¹⁷⁾は試験片形状を帯板状から円板状に変更し、圧縮後の試験片表面の 評価や相対すべり量と平滑化の関係を検討した.山口⁽¹⁸⁾は圧縮率を大きくした場合の試験 片の平滑挙動について検討し、潤滑剤を変更した際の試験片表面への影響について解析し た.小川⁽¹⁹⁾は従来の工具よりも表面粗さの大きい工具を用いて圧縮実験を行い、工具の表 面粗さが平滑化に及ぼす影響について検討した.赤塚⁽²⁰⁾は工具表面に蒸着するカーボン蒸 着膜の膜厚の違いによる影響を調べるため,蒸着膜厚さ *t*=10nm と 20nm についてアルミニ ウムの圧縮加工を行った.山本⁽²¹⁾ は無潤滑の工具を用いて圧縮試験を行い,創成されたア ルミニウム表面の平滑度について,蒸着膜の膜厚が平滑化に及ぼす影響を検討し,また, 粗さの異なる二種類の工具を用いて実験を行い,工具表面が平滑化に及ぼす影響を検討し た.脇⁽²²⁾はアルミニウム引抜き材 A1050-H について圧縮加工を行い,アルミニウム焼なま し材 A1050-O との比較を行い,加工硬化の違いによる影響を検討し,アルミニウム引抜き 材 A1050-H について *R*_a=10nm の工具表面に蒸着するカーボン蒸着膜の膜厚 *t*=40nm として 圧縮加工を行い,膜厚をさらに厚くした場合の影響を調べた.宮本⁽²³⁾はアルミニウム焼な まし材 A1050-O について *R*_a=10nm の工具表面に潤滑剤として膜厚 *t*=40nm のカーボン蒸着 と膜厚 *t*=100nm のDLC (Diamond Like Carbon) コーティングを施した工具を用いて圧縮加 工を行い,工具表面膜の違いによる影響を調べた.

本研究では、アルミニウム引抜き材 A1050-H およびアルミニウム焼なまし材 A1050-O に ついて *R*_a=10nm または *R*_a=5nm の工具表面に潤滑剤として膜厚 ←100nm の DLC (Diamond Like Carbon) コーティングまたは膜厚 ←40nm のカーボン蒸着を施した工具を用いて圧縮加 工を行い、それぞれの実験結果との比較を行った.実験結果の検討では、触針式表面粗さ 計を用いて工具および圧縮前後の試験片表面を算術平均粗さ *R*_aによって評価した.また、 原子間力顕微鏡(AFM)を用いた試験片表面の観察による粗さの評価を行い、有限要素法 (FEM)解析を用いて工具と材料間の相対すべり量と面圧を求め、相対すべり量と平滑度の関 係、面圧と平滑度の関係を検討した.また、工具および試験片表面の凹凸形状の複雑さに ついて検討するために、工具と試験片表面のフラクタル解析による評価も行った.

第2章 実験方法

本研究では、アルミニウム焼なまし材とアルミニウム引抜き材の円板試験片を用いた圧 縮試験を行い、圧縮試験前後の試験片表面を触針式表面粗さ計および原子間力顕微鏡(AFM) で測定して評価を行った.そして、有限要素法(FEM)解析を用いて超平滑面創成挙動に影響 を及ぼす因子の一つである材料流動量の違いによる平滑化への影響を調査した.

本章では,実験方法および実験条件,各解析の手順を示す.

2.1 供試材と試験片

本実験では供試材としてアルミニウム引抜き材(A1050BD-H14)を用いた. Table 2.1 に 化学成分を示す.

試験片は直径 15mm の棒材を直径 7mm,高さ 10mm の円柱状に旋削し,マイクロソー(笠井商工株式会社製,RCA-005)を用いて板厚が 1mm になるように切断し,#1500 のサンドペーパーと粒径 3µm のアルミナ(株式会社フジミインコーポレーテッド製)を砥粒としたナイロンクロス(リファインテック株式会社製,直径 200mm)で圧縮表面を研磨して板厚を 0.8mmとして試験片とした.研磨方法については脇⁽²⁴⁾に基づき作成を行った.Fig. 2.1 に試験片の寸法,Fig. 2.2 に試験片初期表面の AFM 像の例を示す.

Table 2.1 アルミニウム引抜き材(A1050BD-H14)の化学成分

Material	Cu / %	Si / %	Fe / %	Mn / %	Mg / %	Zn / %	Cr / %	Ti / %	Al / %
A1050-BD	0.01	0.09	0.12	0.00	0.00	0.01	0.01	0.02	99.74



Fig.2.1 試験片の寸法



 $20.00 \times 20.00 \ [\mu m]$ Z $0.00 - 1000.00 \ [nm]$

(a)3 次元像



(b)断面曲線 Fig. 2.2 試験片初期表面の AFM 像の例(*e*_c=0%, *SR*=20µm)

2.2 圧縮試験工具

2.2.1 圧縮試験工具の製作

本研究では表面粗さの異なる工具 Tool-1 (R_a =10nm), Tool-2 (R_a =5nm)を使用した. Fig. 2.3 に圧縮試験に用いた Tool-1 の製作手順と各工程終了後の圧縮部表面の算術平均粗さ R_a の目安を, Fig. 2.4 に圧縮試験に用いた Tool-2 の製作手順と各工程終了後の圧縮部表面の 算術平均粗さ R_a の目安を示す.研磨方法については脇⁽²⁵⁾に基づき製作を行った.なお,本 研究ではオネストン株式会社に依頼した工具を使用した. Fig. 2.5 に工具の寸法を示す.工 具は SKD11 鋼,焼き入れ硬さ HRC60~62 であり,納入時には表面に研削を施した状態で あった.このときの工具表面の最大高さ粗さは R_Z =0.95 μ m である.

研磨後の工具 Tool-1 の外観を Fig.2.6 に、工具表面の AFM 像を Fig.2.7 に、工具表面の断

面曲線を Fig.2.8 に, Tool-2 の外観を Fig.2.9 に, 工具表面の AFM 像を Fig.2.10 に, 工具表面の断面曲線を Fig.2.11 に示す.





Fig. 2.5 工具の寸法



Fig. 2.6 研磨後の工具表面(Tool-1)



Fig. 2.7 工具表面の AFM 像(Tool-1)





Fig.2.9 研磨後の工具表面(Tool-2)



Fig. 2.10 工具表面の AFM 像(Tool-2)



2.2.2 カーボン蒸着

カーボン蒸着は真空蒸着用カーボン(日新EM株式会社 φ5×100mm)を真空蒸着装置(明石 製作所製)を用いて真空蒸着した.真空蒸着装置の外観を Fig. 2.12 に示す.装置の使用手順 については脇⁽²⁶⁾に基づきカーボン蒸着を行った.

2.2.3 DLC コーティング

工具への DLC (ダイヤモンドライクカーボン) コーティングは,日本アイ・ティ・エフ 株式会社に依頼した.今回用いた同社のジニアスコートDLC シリーズHA の仕様を Table 2.2 に示す.



Fig. 2.12 真空蒸着装置の外観

Table 2.2 DLC コーティングの仕様

DLC 構造	硬度 (Hv)	膜厚 (nm)	酸化温度	処理温度	摩擦係数	面粗度 <i>Rz</i> (μm)
ta-C	>3000	100	500°C	150∼200°C	0.15~0.2	1.0(ラップ後 0.2)

色調	特徴	適用基材	用途		
透明干渉色	水表フリーでダイヤモンド	超硬一般鋼	自動車部品 油中摺動部品 軟質金属		
	に次ぐ硬さを有し油中での 摩擦低減に効果		(アルミ, 銅, スズ,		
			亜鉛、ニッケル、銀等)		
			加工用工具・金型		

2.2.4 DLC コーティング及びカーボン蒸着による表面状態の影響

工具に DLC コーティング,カーボン蒸着を行った際のコーティングによる工具表面粗さの影響を調べるため,コーティング前後の各種データの比較を行った.

Fig.2.13 に DLC コーティング工具 Tool-1 のコーティング前後の算術平均粗さ R_a ,後述する算術平均面粗さ S_a (2.5 参照),第4章で述べる零点集合次元 D_z およびパワースペクトル次元 D_{PS} を示す.コーティング前後で工具表面粗さ R_a には大きな違いは見られないが,算術平均面粗さ S_a ではコーティング後にわずかに粗くなっている様子が見られる.零点集合次元 D_z ,パワースペクトル次元 D_{PS} については大きな違いは見られなかった.

Fig.2.14 に DLC コーティング工具 Tool-2 のコーティング前後の算術平均粗さ R_a ,算術平均面粗さ S_a ,零点集合次元 D_z およびパワースペクトル次元 D_{PS} 示す. コーティング前後では工具表面粗さ R_a ,算術平均面粗さ S_a でコーティング後にわずかに粗くなっている様子が見られたが、工具表面粗さ R_a は算術平均面粗さ S_a ほど変化は見られなかった. また,零点集合次元 D_z には大きな違いは見られなかったが、パワースペクトル次元 D_{PS} はコーティング 前と比べ、コーティング後は小さくなる傾向が見られた.

Fig.2.15 に カーボン蒸着膜の膜厚を t=40nm(t-3)としたカーボン蒸着工具 Tool-2 の蒸 着前後の算術平均粗さ R_a ,算術平均面粗さ S_a ,零点集合次元 D_z およびパワースペクトル次 元 D_{PS} 示す.蒸着前後で工具表面粗さ R_a ,算術平均面粗さ S_a に大きな違いは見られない. また,零点集合次元 D_z には大きな違いは見られなかったが,パワースペクトル次元 D_{PS} は蒸 着前に比べ,蒸着後は小さくなる傾向が見られた.

算術平均粗さ *R_a* は 3 種類の工具共に前後で大きな違いは見られなかった.しかし算術平 均面粗さ *S_a* は, DLC コーティング工具の Tool-1,Tool-2 ではコーティング後に大きくなる傾 向が見られた.また,零点集合次元 *D_z* は 3 種類の工具共に前後で大きな違いは見られなか った.パワースペクトル次元 *D_{PS}* は DLC コーティング工具,カーボン蒸着工具の Tool-2 で コーティング後に小さくなる傾向が見られた.このことから,DLC をコーティングした際 に算術平均面粗さ *S_a* はわずかに大きくなると考えられる.さらにパワースペクトル次元 *D_{PS}* の観点から見ると,表面粗さの小さい Tool-2 で小さくなる傾向が見られることから,DLC コーティングやカーボン蒸着を行うことによって表面形状が僅かにではあるが変化するこ とがわかる.







2.3 圧縮試験

圧縮試験では、工具表面にカーボン蒸着、または DLC コーティング膜を施した実験を行

った. 圧縮試験の実験手順については脇(27)に基づき実験を行った.

2.3.1 圧縮試験装置

圧縮試験における加圧装置には、万能試験機(島津製作所製, REH-50型)を使用した. Fig. 2.16 に圧縮試験装置の外観を示す. この試験機は、最大圧縮荷重として 9.8、24.5、49,98、245、490kN の 6 段階のレンジがあり、最大で 490kN の負荷が可能である. また、圧縮板の 最大間隔は 800mm, 圧縮荷重の最小目盛は各々の 1000 分の 1 となっており、圧縮速度は 0 ~80mm/min の間で調節可能である. 上工具と下工具それぞれの圧縮工具は Fig. 2.17 に示す ようにダイセット(双葉電子工業製)に設置した.



Fig. 2.16 万能試験機(島津製作所製, REH-50型)



Fig. 2.17 圧縮工具とダイセットの概略図

2.3.2 圧縮試験条件

本研究では、ひずみの表面形状への影響を調べるために圧縮率 *e* を変化させて実験を行った. 圧縮率 *e* の算出は次式から行うものとする.

$$e_c = \frac{t_0 - t}{t_0} \times 100$$
 (%) (2.1)

(t₀:試験片初期板厚, t: 圧縮後試験片板厚)

圧縮試験時のひずみ速度は 2mm/min として実験を行った.

また, 圧縮中の荷重と変位の変化を知るために万能試験機と変位測定器(ONO SOKKI 製 LINEAR GAUGE SENSOR GS-112)に接続したデジタルゲージ(ONO SOKKI 製

DIGITAL-ANALOG OUT GAUGE DG-450)をレコーダー(NEC 製オムニエース II RA1200)に つなぎ、出力される電圧を記録した.そして、出力された電圧と荷重、電圧と変位量の校 正を行った.

その結果,荷重については

98[kN]レンジの場合:荷重値[N]=1006.64×出力電圧[mV]

49[kN]レンジの場合:荷重値[N]=499.24×出力電圧[mV]

24.5[kN]レンジの場合:荷重値[N]=249.318×出力電圧[mV]

の関係が得られ、変位については「変位値[mm]=0.0982×出力電圧[V]」の関係が得られた.

2.4 触針式表面粗さ計(Surftest SJ-400)による評価方法

本研究では、触針式表面粗さ測定装置(Surftest SJ-400)を用い、最大高さ粗さ R_z、算術平 均粗さ R_aの測定を行った. 触針式表面粗さ測定装置(Surftest SJ-400)の外観を Fig. 2.18 に示 す. 触針式表面粗さ計は Fig. 2.19 に示すように先端半径 2~10µm 程度の触針で表面を直接ト レースし、その触針の上下を差動トランスなどで電気的な信号に変換し、出力するもので ある.本装置の触針は、材質がダイヤモンド、先端半径が 2µm、先端角度が 60°である. 触 針式表面粗さ計(Surftest SJ-400)の使用方法については脇⁽²⁸⁾に基づき測定を行った. なお、本 研究では測定速度を 0.05mm/s として測定を行った.



Fig. 2.18 触針式表面粗さ計(Surflest SJ-400)の外観



Fig. 2.19 触針式表面粗さ計の原理図

2.5 原子間力顕微鏡(AFM)による観察方法⁽²⁹⁾

SPM(Scanning Probe Microscope)装置とその周辺システムの外観写真を Fig. 2.20 に示す. これらは本体 SPM9500J3(島津製作所製),ホストコンピュータ(DELL 製 OPTIPLEX GX-150), カラーディスプレイモニター(MITSUBISHI 製 RD17GX II),除振台(MEIRITSU 製 AZ -S)から構成されている.

本研究では、工具および試験片表面は圧縮試験前後に AFM 観察を行った.装置の使用手順については脇⁽³⁰⁾に基づき行った.走査範囲 SR は 20µm×20µm(SR=20µm)とした.画像の解像度は最大 512×512 画素で出力される.試験片は工具と材料の相対すべり量による平滑化挙動の影響を調べるため、圧縮試験後の表面の半径 r=0, 1, 2, 3 mm の 4 箇所において測定を行った. AFM により表面観察を行う場所を Fig. 2.21 に示す.

AFM による平滑度を表わす指標として,算術平均粗さ R_a を2次元に拡張した算術平均面 粗さを S_a と定義し,評価を行った.また,材料流動による方向性の違いを調べる際には断 面曲線から取得した算術平均粗さを算術平均粗さ相当値 *R_{ae}* と定義して評価した. *R_{ae}* の測 定については,各測定位置において Fig. 2.21 に示すように *r* 方向(半径方向)とθ 方向(*r* 方向 に直角な方向(円周方向))を測定した.本研究で使用した試験片と工具は *SR*=20μm において, 試験片: *S_a*=80nm, *R_{ae}*=75nm, Tool-1 工具: *S_a*=10nm, *R_{ae}*=10nm, Tool-2 工具: *S_a*=2nm, *R_{ae}*=2nm であった.



Fig. 2.20 SPM 装置および周辺装置の外観



Fig. 2.21 圧縮後試験片の AFM 観察を行う場所

2.6 工具表面のカーボン膜剥離面積率の測定

カーボンを蒸着させた工具を用いて圧縮試験を行う場合,工具表面のカーボン膜の剥離 が起きることがある.そして,これによって工具と試験片が金属接触して試験片表面が粗 くなるというように,カーボン膜の剥離は平滑化に大きく影響を及ぼすものと考えられる. そこで本研究では,工具表面のカーボン膜の剥離が平滑化に及ぼす影響を調べるために剥 離面積率 y を定義した.剥離した面積,見かけ上の接触面積の測定方法については脇⁽³¹⁾に 基づき行った.剥離面積率 y は以下の式より算出される.

$$\gamma = \frac{A_P}{A_A} \times 100 \tag{2.2}$$

(A_P:剥離した面積, A_A:見かけ上の接触面積)

2.7 有限要素法(FEM)解析

2.7.1 解析モデルと条件

圧縮試験における工具と試験片の相対すべり量や測定箇所の面圧等を知るために剛塑性 有限要素法(FEM)によるシミュレーションを行った.解析にはVirtual Forging(コマツ産機製, バージョン 1.07.03)を使用し、変形抵抗は材料試験で得られた結果を用いた.解析対象は軸 対称を仮定した.Fig. 2.22 に FEM 解析モデルと境界条件, Table 2.3 に FEM 解析条件を示す.



Fig. 2.22 FEM 解析モデルと境界条件

表面マーカ粒子数	208				
マーカ粒子数	4626				
節点数	3109				
要素数	2986				
工具節点数	4				
要素表面節点数	244				

Table 2.3 FEM 解析条件

2.7.2 摩擦係数 µ の決定方法

本実験をシミュレートするためには、工具と試験片間の摩擦係数 µ を決定する必要がある. そこで、Fig. 2.23 に示すように未知の µ に初期値を与えて FEM 解析を実行し、加工荷 重を求める. そして、FEM 解析から求めた加工荷重と実験で得られた荷重の比較を行いな がら µ を 0.01 刻みで変化させ、両者の差の絶対値が最小となる µ を求めて実験時の工具と 試験片間の摩擦係数であるとした. また Fig. 2.24 に、本研究で使用したアルミニウム試験 片の変形抵抗曲線を示す.



Fig. 2.23 摩擦係数 μ の決定方法



Fig. 2.24 アルミニウム試験片の変形抵抗曲線



Fig. 2.25 相対すべり量 Lsの定義

2.7.3 相対すべり量Lsと工具接触面圧pの計算

材料流動が平滑化に及ぼす影響を調べるため, Fig. 2.25 に示すように圧縮前の試験片表面 上のある点が圧縮することにより移動した移動距離を工具と材料の相対すべり量 *Ls* と定義 し, FEM より計算した.また, FEM より工具接触面の面圧を計算し,工具接触面圧 *p* と相 対すべり量 *Ls* の関係も調べた.

第3章 圧縮加工による平滑化挙動

圧縮加工による平滑化挙動を調べるため、これまでに、Table 3.1 に示す材料、工具表面膜 種、工具表面粗さ、膜厚について研究を行ってきた.

本研究では、工具表面粗さ、加工硬化、工具表面膜の違いによる影響を調べるため、Table 3.2 に示す圧縮試験条件で実験を行った. さらに表面粗さ計・AFM による表面の観察、FEM 解析による変形シミュレーションを行い、工具表面粗さの影響、加工硬化の影響、膜種の 影響について検討した. また、これまでにカーボン蒸着膜を *t*=0,10,20,40nm(それぞれ t-0,t-1,t-2,t-3)とし研究を行ってきたが、本研究ではそれらの中で最も優れていた条件である *t*=40nm (t-3) を用い、比較、検討を行った.

Material	Coating material	Roughness of tool	Coating thickness
of specimen	imen of tool <i>H</i>		of tool / nm
		$10 (T_{22}, 1, 1)$	20 (t-2)
		10 (1001-1)	40 (t-3)
A1050-O	Carbon		0 (t-0)
	Carbon	5 (Tool-2)	10 (t-1)
			20 (t-2)
			40 (t-3)
	DLC	10 (Tool-1)	100
А1050-Н		$10 (T_{22}, 1, 1)$	20 (t-2)
	Carbon	10 (1001-1)	40 (t-3)
		5 (Tool-2)	20 (t-2)

Table 3.1 これまでに行った圧縮試験条件

Table 3.2 本研究で行った圧縮試験条件

Material	Coating material	Roughness of tool	Coating thickness	
of specimen	of tool	R_a / nm	of tool / nm	
A1050-O	DLC	5 (Tool-2)	100	
А1050-Н	Carbon	5 (Tool-2)	40 (t-3)	
		10 (Tool-1)	100	
	DLC	5 (Tool-2)	100	

3.1 カーボン蒸着工具 Tool-2 (*R_a*=5nm), t-3 (膜厚 *t*=40nm), A1050-H における実験結果 3.1.1 圧縮率と表面粗さの関係

Fig.3.1 に圧縮前と平滑化が進んでいる圧縮率 e_c=40%の試験片の外観を示す. 圧縮加工により試験片表面が鏡面化された様子がわかる.

Fig.3.2 に圧縮後工具表面写真の例を示す. 高圧縮率で写真のような剥離した様子が観察 された.

Fig.3.3 に剥離面積率 γ と圧縮率 e_cの関係を示す. 圧縮率が大きくなるにつれて剥離面積 率も大きくなる.

Fig.3.4 に触針式表面粗さ計より得られた算術平均面粗さ R_a と圧縮率 e_c の関係を示す.低 圧縮率であっても平滑化が進んでいることがわかる.これは、H 材は加工硬化により初期の 変形抵抗が大きく、転写効果が大きいためと考えられる.圧縮率が大きくなっても R_a の違 いはあまり見られない.

各実験において測定された最終荷重 P_{MAX} と圧縮後の試験片の断面積 A_S より,以下の式から平均面圧 p_{mean} を求めて検討を行った.

$$p_{mean} = \frac{P_{MAX}}{A_S} / MPa$$
(3.1)

Fig.3.5 に平均面圧 *p_{meant}* と圧縮率 *e_c*の関係を示す. 圧縮率が高くなるほど平均面圧が大きくなることがわかる. また,加工硬化により初期の変形抵抗の大きい H 材を用いているため,加工初期の段階でも平均面圧が大きくなっている.

Fig.3.6 に荷重 P とレコーダ出力変位 Sr の関係を示す. 圧縮率による曲線の違いは見られず,ほぼ同じ荷重,変位で圧縮されていることがわかる.



(a) 圧縮前試験片
(b) 圧縮後試験片(e_c=40%)
Fig.3.1 圧縮前後の試験片の外観(t-3, Tool-2, A1050-H)



Fig.3.2 圧縮後工具表面 (t-3, Tool-2, A1050-H, ec=51%, y=13%)



Fig.3.3 剥離面積率 y と圧縮率 ecの関係 (t-3, Tool-2, A1050-H)



Fig.3.4 算術平均粗さ R_a と圧縮率 e_cの関係 (t-3, Tool-2, A1050-H)



Fig.3.5 平均面圧 pmean と圧縮率 ecの関係 (t-3, Tool-2, A1050-H)



Fig.3.6 荷重 P とレコーダ出力変位 Sr の関係 (t-3, Tool-2, A1050-H)

3.1.2 原子間力顕微鏡(AFM)による表面の観察と評価

AFM を用いて試験片の局所的な観察を行った. Fig.3.7 に試験片初期表面の AFM 像を, Fig.3.8 に e_c =40%に圧縮した試験片の AFM 像を示す. 画像より,外周部で平滑化が進んで いる様子がわかる. また,外周部では材料流動した様子も見られる.

Fig.3.9 に算術平均面粗さ S_a と圧縮率 e_c の関係を示す. 圧縮率が高くなるほど S_a は小さくなり,平滑化が進んでいる. また, e_c =40%付近までは中心部より外周部の S_a の方が小さく, e_c =40%付近ではほとんど差がなくなり, e_c =50%を超えるとばらつきが出ることがわかる. これは高圧縮率の外周部でカーボン蒸着膜が剥離し,その影響により S_a が大きくなる場合 があるためと考えられる.

Fig.3.10 に算術平均面粗さ Sa と測定箇所 r の関係を示す.低圧縮率において,外周部より も中心部の方が平滑化が進む傾向がある.これは,低圧縮率では中心部の高面圧による転 写効果が外周部の材料流動によるしごき効果よりも大きいためだと考えられる.また,圧 縮率が 20%を超えると中心部よりも外周部の方が平滑化が進み, さらに圧縮率が高くなる と外周部が粗くなる場合もある.

Fig.3.11 に t-3 の測定箇所 r=1mm, Fig.3.12 に測定箇所 r=3mm での算術平均粗さ相当値 R_{ae} と測定方向の関係を示す. r=1mm では測定方向による大きな違いは見られないが, r=3mm では θ 方向よりも r方向の方が R_{ae} が小さくなる場合がある. これは, r方向では材料流動 によるしごき効果により θ 方向に比べて平滑化が進んでいるためであると考えられる.



^{3000x000(fpr) 2+2xx1000(fpr)} Fig.3.7 試験片初期工具のAFM 像の例 (*e_c*=0%, *SR*=20µm)



a) 例2個別7-0mm Fig.3.8 圧縮試験後の試験片表面の AFM 像の例 (e_c=40%, *SR*=20µm, t-3, Tool-2, A1050-H)



Fig.3.9 算術平均面粗さ Sa と圧縮率 ec の関係 (t-3, Tool-2, A1050-H)



(c) *e_c*=51~55% Fig.3.10 算術平均面粗さ *S_a* と測定箇所 *r* の関係(t-3, Tool-2, A1050-H)



Fig.3.11 算術平均粗さ相当値 Rae と測定方向の関係 (r=1mm, t-3, Tool-2, A1050-H)





Fig.3.11 算術平均粗さ相当値 Rae と測定方向の関係 (r=1mm, t-3, Tool-2, A1050-H)



Fig.3.12 算術平均粗さ相当値 Rae と測定方向の関係 (r=3mm, t-3, Tool-2, A1050-H)

3.1.3 有限要素法(FEM)解析結果

Fig.3.13 に FEM における荷重 P と圧縮率 e_c の関係の例を示す.なお、実験の圧縮率 e_c は変位 S より求め、変位 S は実験中の弾性変形を考慮して次の式より求めた.

$$S = Sr - DS \times \frac{P}{P_{MAX}} / \text{mm}$$
(3.2)

ここで, *S_r*: レコーダ出力の変位, *DS*:総弾性変形量(行程最後のレコーダ出力の変位-(圧縮前の試験片の高さ(実測値)-圧縮後の試験片の高さ(実測値))), *P_{MAX}*:行程最後の荷重, *P*: 行程 *S_r*での荷重である.実験と FEM はおおむね一致していることがわかる.

Fig.3.14 に FEM 解析による変形の様子を示す.中心部の相対すべり量は小さく,外周部 ほど相対すべり量が大きくなる傾向がある.また,各実験における最終荷重と一致するよ うに決定した摩擦係数 μ は 0.17~0.50 となっている.各実験での潤滑状態は違いがあると 考えられる.

Fig.3.15 に FEM 解析による工具接触面圧 p と相対すべり量 L_s の関係を示す. どの圧縮率 でも中心部は面圧が大きく、 L_s が大きくなるほど面圧が小さくなることがわかる. また、 圧縮率が大きくなると面圧も大きくなることもわかる.

Fig.3.16 に算術平均面粗さ *S^a* と相対すべり量 *L^s*の関係を示す.低圧縮率では相対すべり 量が大きいほど *S^a* が小さくなる傾向が見られるが,圧縮率 *e^c*=30%を超えると相対すべり量 による *S^a* の大きな違いは見られなくなる.これは初期の圧縮段階では材料流動によるしご き効果で平滑化が進み,その後面圧による転写効果で中心部が平滑化されるためと考えら れる.また,高圧縮率では外周部でばらつきが出てくることがわかる.これはカーボン蒸 着膜の剥離によるものと考えられる.



Fig.3.13 荷重 P と圧縮率 e_cの関係(t-3, Tool-2, A1050-H)



Fig.3.14 FEM 解析による変形の様子

 $⁽e_c=3\%;\mu=0.25, e_c=5\%;\mu=0.45, e_c=7\%;\mu=0.50, e_c=14\%;\mu=0.346, e_c=23\%;\mu=0.30, e_c=37\%;\mu=0.17, e_c=40\%;\mu=0.126, e_c=51\%;\mu=0.24, e_c=54\%;\mu=0.28, e_c=55\%;\mu=0.35)$



(a) e_c=3~14%(b) e_c=23~40%Fig.3.15 工具接触面圧 p と相対すべり量 L_sの関係(t-3, Tool-2, A1050-H)



(c) *e*_c=51~55%

Fig.3.15 工具接触面圧 p と相対すべり量 L_sの関係(t-3, Tool-2, A1050-H)



(c) e_c=51~55% Fig.3.16 算術平均面粗さ S_aと相対すべり量 L_sの関係(t-3, Tool-2, A1050-H)

3.2 DLC コーティング工具 Tool-1 (R_a=10nm), A1050-H における実験結果

3.2.1 圧縮率と表面粗さの関係

Fig.3.17 に圧縮前と平滑化が進んでいる圧縮率 e_c=51%の試験片の外観を示す. 圧縮加工により試験片表面が鏡面化された様子がわかる.

Fig.3.18 に圧縮後工具表面写真の例を示す.高圧縮率の外周部で写真のように僅かに工具 表面状態が悪化した様子が観察された.

Fig.3.19 に触針式表面粗さ計より得られた算術平均面粗さ *R_a*と圧縮率 *e_c*の関係を示す. H 材を用いているため、低圧縮率でも初期試験片の *R_a*に比べ大きく平滑化され、初期工具に 近い平滑度が得られていることがわかる.また圧縮率が 30%付近で最も平滑化され、初期 工具と同等の平滑度が得られている.

Fig.3.20 に t-3 の平均面圧 *p_{mean}*と圧縮率 *e_c*の関係を示す. 圧縮率が高くなるほど平均面圧 が大きくなることがわかる. また,加工硬化により初期の変形抵抗の大きい H 材を用いて いるため,加工初期の段階でも平均面圧が大きくなっている.

Fig.3.21 に t-3 の荷重 P とレコーダー出力変位 Sr の関係を示す. 圧縮率による曲線の違い は見られず,ほぼ同じ荷重,変位で圧縮されていることがわかる.



(a) 圧縮前試験片

(b) 圧縮後試験片(ec=51%)

Fig.3.17 圧縮前後の試験片の外観 (DLC, Tool-1, A1050-H)



Fig.3.18 圧縮後工具表面 (DLC, Tool-1, A1050-H, ec=51%)



Fig.3.19 算術平均粗さ R_a と圧縮率 e_cの関係 (DLC, Tool-1, A1050-H)



Fig.3.20 平均面圧 pmean と圧縮率 ecの関係 (DLC, Tool-1, A1050-H)



Fig.3.21 荷重 P とレコーダ出力変位 Sr の関係 (DLC, Tool-1, A1050-H)

3.2.2 原子間力顕微鏡(AFM)による表面の観察と評価

AFM を用いて試験片の局所的な観察を行った. Fig.3.22 に試験片初期表面の AFM 像を, Fig.3.23 に *e_c*=40%に圧縮した試験片の AFM 像を示す. 画像より,外周部で平滑化が進んで いる様子がわかる. また,外周部では材料流動した様子も見られる.

Fig.3.24 に算術平均面粗さ *S*_a と圧縮率 *e*_c の関係を示す.いずれの測定箇所でも圧縮率が大きいほど平滑化が進み,30%を超えると初期工具と同等の平滑度が得られる場合もあるが,50%付近では僅かに *S*_a が大きくなる様子も見られる.これは H 材を用いたため高圧縮率では工具表面状態が悪化したためと考えられる.

Fig.3.25 に算術平均面粗さ S_a と測定箇所 r の関係を示す.いずれの圧縮率でも中心部より 外周部で平滑化される傾向が見られる.また,圧縮率が 30%を超えると測定箇所によって は初期工具と同等の平滑度が得られていることがわかる.

Fig.3.26 に測定箇所 r=1mm, Fig.3.27 に測定箇所 r=3mm での算術平均粗さ相当値 R_{ae} と測定方向の関係を示す. r=1mm では僅かに θ 方向よりも r方向の方が R_{ae} が小さくなる場合があるが, r=3mm に比べ,大きな違いは見られない.対して r=3mm ではいずれの場合も θ 方向よりも r方向の方が R_{ae} が小さくなる様子が見られる.これは,r方向では材料流動により θ 方向に比べて平滑化が進んでいるためであると考えられる.


^{3000x0000}[ler] Z+0x10000[ler] Fig.3.22 試験片初期工具の AFM 像の例 (*e_c=*0%, *SR*=20µm)





Fig.3.24 算術平均面粗さ Sa と圧縮率 ec の関係 (DLC, Tool-1, A1050-H)



Fig.3.25 算術平均面粗さ Sa と測定箇所 r の関係 (DLC, Tool-1, A1050-H)





Fig.3.26 算術平均粗さ相当値 Rae と測定方向の関係 (r=1mm, DLC, Tool-1, A1050-H)



Fig.3.27 算術平均粗さ相当値 Rae と測定方向の関係 (r=3mm, DLC, Tool-1, A1050-H)



(c) $e_c = 50 \sim 51\%$

Fig.3.27 算術平均粗さ相当値 Rae と測定方向の関係 (r=3mm, DLC, Tool-1, A1050-H)

3.2.3 有限要素法(FEM)解析結果

3.1.3 と同様に FEM 解析を行った. Fig.3.28 に FEM における荷重 P と圧縮率 e_c の関係の 例を示す. 圧縮率 e_c =46%, 49%, 51%については FEM において本ソフトで設定可能な最大 の摩擦係数 μ =0.577 にして計算した最終荷重よりも,実験値の方が大きくなったため,そ れ以外の結果のみ考察を行う. 最終荷重が一致したものについては,実験と FEM は加工初 期を除きおおむね一致している.

Fig.3.29 に FEM 解析による変形の様子を示す.中心部の相対すべり量は小さく,外周部 ほど相対すべり量が大きくなる傾向がある.また,各実験における最終荷重と一致するよ うに決定した摩擦係数 µ は 0.22~0.577 以上となっている.各実験での潤滑状態は違いがあ ると考えられる.

Fig.3.30 に DLC, Tool-2 の FEM 解析による工具接触面圧 p と相対すべり量 L_s の関係を示す. どの圧縮率でも中心部は面圧が大きく, L_s が大きくなるほど面圧が小さくなることがわかる.また, 圧縮率が大きくなると面圧も大きくなることもわかる.

Fig.3.31 に算術平均面粗さ *Sa* と相対すべり量 *Ls*の関係を示す.低圧縮率では相対すべり 量が大きいほど *Sa* が小さくなる傾向が見られるが,圧縮が進むと相対すべり量による *Sa* の 違いは小さくなる.これは初期の圧縮段階では材料流動によるしごき効果で平滑化が進み, その後面圧による転写効果で中心部が平滑化されるためと考えられる.



Fig.3.28 荷重 P と圧縮率 e_cの関係 (DLC, Tool-1, A1050-H)



Fig.3.29 FEM 解析による変形の様子

 $⁽e_c = 5\%; \mu = 0.34, e_c = 17\%; \mu = 0.25, e_c = 29\%; \mu = 0.30, e_c = 33\%; \mu = 0.22)$





Fig.3.31 算術平均面粗さ S_aと相対すべり量 L_sの関係(DLC, Tool-1, A1050-H)

3.3 DLC コーティング工具 Tool-2 (R_a=5nm), A1050-H における実験結果

3.3.1 圧縮率と表面粗さの関係

Fig.3.32 に圧縮前と平滑化が進んでいる圧縮率 e_c=33%の試験片の外観を示す. 圧縮加工により試験片表面が鏡面化された様子がわかる.

Fig.3.33 に圧縮後工具表面写真の例を示す.高圧縮率の外周部で写真のように工具表面状態が悪化した様子が観察された.

Fig.3.34 に触針式表面粗さ計より得られた算術平均面粗さ R_a と圧縮率 e_c の関係を示す. H 材を用いたため低圧縮率でも初期試験片の R_a に比べ大きく平滑化されるが, 圧縮率が大き くなっても R_a に大きな変化は見られず, 初期工具ほどの平滑度は得られなかった.

Fig.3.35 に平均面圧 *p_{mean}*と圧縮率 *e_c*の関係を示す. 圧縮率が高くなるほど平均面圧が大きくなることがわかる. また,加工硬化により初期の変形抵抗の大きい H 材を用いているため,加工初期の段階でも平均面圧が大きくなっている.

Fig.3.36 に荷重 P とレコーダー出力変位 Sr の関係を示す. 圧縮率による曲線の違いは見られず,ほぼ同じ荷重,変位で圧縮されていることがわかる.



(a) 圧縮前試験片

- (b) 圧縮後試験片(ec=33%)
- Fig.3.32 圧縮前後の試験片の外観 (DLC, Tool-2, A1050-H)



Fig.3.33 圧縮後工具表面 (DLC, Tool-2, A1050-H, ec=54%)



Fig.3.34 算術平均粗さ R_aと圧縮率 e_cの関係 (DLC, Tool-2, A1050-H)



Fig.3.35 平均面圧 pmean と圧縮率 ecの関係 (DLC, Tool-2, A1050-H)



Fig.3.36 荷重 P とレコーダ出力変位 Sr の関係 (DLC, Tool-2, A1050-H)

3.3.2 原子間力顕微鏡(AFM)による表面の観察と評価

AFM を用いて試験片の局所的な観察を行った. Fig.3.37 に試験片初期表面の AFM 像を, Fig.3.38 に *e*_c=40%に圧縮した試験片の AFM 像を示す. 画像より,外周部で平滑化が進んで いる様子がわかる. また,外周部では材料流動した様子も見られる.

Fig.3.39 に算術平均面粗さ *Sa*と圧縮率 *ec*の関係を示す. 低圧縮率でも初期試験片に比べ大きく平滑化され,圧縮率が大きいほど平滑化されるが,初期工具ほどの平滑度は得られなかった. また 50%を超えると *Sa*が大きくなる様子も見られる.

Fig.3.40 に算術平均面粗さ Sa と測定箇所 r の関係を示す. 圧縮率が 40%程度までは中心部 より外周部で平滑化されていることがわかる. 高圧縮率では中心部も外周部と同程度まで 平滑化される.

Fig.3.41 に測定箇所 *r*=1mm, Fig.3.42 に測定箇所 *r*=3mm での算術平均粗さ相当値 *R*_{ae} と測 定方向の関係を示す. *r*=1mm では僅かに θ方向よりも *r* 方向の方が *R*_{ae} が小さくなる傾向が

あるが, *r*=3mm に比べ,大きな違いは見られない.対して *r*=3mm では θ 方向よりも *r* 方向 の方が *R_{ae}*が小さくなる傾向があり,圧縮率が小さいところでその傾向が大きい.*r* 方向に 材料が流動するため,より *r* 方向に平滑化されるが,圧縮率が大きくなると面圧による転写 効果で中心部も平滑化されるためと考えられる.



Fig.3.37 試験片初期工具の AFM 像の例 (*e_c*=0%, *SR*=20µm)





Fig.3.39 算術平均面粗さ Sa と圧縮率 ecの関係 (DLC, Tool-2, A1050-H)



(c) *e*_c=48~54% Fig.3.40 算術平均面粗さ *S*_a と測定箇所 *r* の関係(DLC, Tool-2, A1050-H)



Fig.3.41 算術平均粗さ相当値 Rae と測定方向の関係 (r=1mm, DLC, Tool-2, A1050-H)



(c) $e_c=48\sim54\%$

Fig.3.41 算術平均粗さ相当値 Rae と測定方向の関係 (r=1mm, DLC, Tool-2, A1050-H)





Fig.3.42 算術平均粗さ相当値 Rae と測定方向の関係 (r=3mm, DLC, Tool-2, A1050-H)

3.3.3 有限要素法(FEM)解析結果

3.1.3 と同様に FEM 解析を行った. Fig.3.43 に FEM における荷重 P と圧縮率 e_c の関係の 例を示す. 圧縮率 e_c =54%については FEM において本ソフトで設定可能な最大の摩擦係数 μ = 0.577 にして計算した最終荷重よりも,実験値の方が大きくなったため,それ以外の結果 のみ考察を行う. 実験と FEM はおおむね一致している.

Fig.3.44 に FEM 解析による変形の様子を示す.中心部の相対すべり量は小さく,外周部 ほど相対すべり量が大きくなる傾向がある.また,各実験における最終荷重と一致するよ うに決定した摩擦係数 µ は 0.28~0.577 以上となっている.各実験での潤滑状態は違いがあ ると考えられる.

Fig.3.45 に DLC, Tool-2 の FEM 解析による工具接触面圧 p と相対すべり量 L_s の関係を示す. どの圧縮率でも中心部は面圧が大きく、 L_s が大きくなるほど面圧が小さくなることがわかる.また、圧縮率が大きくなると面圧も大きくなることもわかる.

Fig.3.46 に算術平均面粗さ *S*_a と相対すべり量 *L*_sの関係を示す.低圧縮率では相対すべり 量が大きいほど *S*_a が小さくなる傾向が見られるが,圧縮が進むと相対すべり量による *S*_aの 違いは小さくなる.これは初期の圧縮段階では材料流動によるしごき効果で平滑化が進み, その後面圧による転写効果で中心部が平滑化されるためと考えられる.



Fig.3.43 荷重 P と圧縮率 ecの関係 (DLC, Tool-2, A1050-H)



Fig.3.44 FEM 解析による変形の様子

 $⁽e_c = 7\%; \mu = 0.30, e_c = 15\%; \mu = 0.28, e_c = 33\%; \mu = 0.31, e_c = 37\%; \mu = 0.315, e_c = 48\%; \mu = 0.35)$



Fig.3.45 工具接触面圧 p と相対すべり量 Lsの関係 (DLC, Tool-2, A1050-H)



Fig.3.46 算術平均面粗さ Sa と相対すべり量 Ls の関係 (DLC, Tool-2, A1050-H)

3.4 DLC コーティング工具 Tool-2 (R_a=5nm), A1050-O における実験結果

3.4.1 圧縮率と表面粗さの関係

Fig.3.47 に圧縮前と平滑化が進んでいる圧縮率 *e*_c=47%の試験片の外観を示す. 圧縮加工により試験片表面が鏡面化された様子がわかる.

Fig.3.48 に圧縮後工具表面写真の例を示す.高圧縮率の外周部で写真のように工具表面状態が悪化した様子が観察された.

Fig.3.49 に触針式表面粗さ計より得られた算術平均面粗さ R_a と圧縮率 e_c の関係を示す. 圧縮率が高くなると R_a は小さくなる傾向があるが,初期工具の R_a ほどには平滑化されない.

Fig.3.50に平均面圧 p_{meant} と圧縮率 e_c の関係を示す. 圧縮率 e_c が大きくなると平均面圧 p_{meant} も大きくなることがわかる.

Fig.3.51 に荷重 P とレコーダ出力変位 Sr の関係を示す. Sr が 0.2mm を超えた辺りで曲線 が 2 通りに分かれる傾向がある. これは, DLC コーティングの状態のわずかな違いによる ものであると考えられる.



Fig.3.47 圧縮前後の試験片の外観 (DLC, Tool-2, A1050-O)



Fig.3.48 圧縮後工具表面 (DLC, Tool-2, A1050-O, e_c=52%)



Fig.3.49 算術平均粗さ R_a と圧縮率 e_cの関係 (DLC, Tool-2, A1050-O)



Fig.3.50 平均面圧 pmean と圧縮率 ecの関係 (DLC, Tool-2, A1050-O)



Fig.3.51 荷重 P とレコーダ出力変位 Sr の関係 (DLC, Tool-2, A1050-O)

3.4.2 原子間力顕微鏡(AFM)による表面の観察と評価

AFM を用いて試験片の局所的な観察を行った. Fig.3.52 に試験片初期表面の AFM 像を, Fig.3.53 に *e_c*=46.8%に圧縮した試験片の AFM 像を示す. 画像より, 外周部で平滑化が進ん でいる様子がわかる. また, 外周部では材料流動した様子も見られる.

Fig.3.54 に算術平均面粗さ S_a と圧縮率 e_c の関係を示す. 圧縮率が大きくなるにつれ S_a は小さくなる傾向があるが,高圧縮率の外周部では S_a が大きくなる. 低圧縮率で中心部より外周部の方が S_a が小さくなる傾向もある. 主に中心部では転写効果が,外周部ではしごき効果が影響して平滑化すると考えられるが,面圧のそれほど大きくない低圧縮率では潤滑状態が良く中心部での転写効果よりも外周部でのしごき効果による影響が大きかったのではないかと考えられる.

Fig.3.55 に算術平均面粗さ *S_a* と測定箇所 *r* の関係を示す. 圧縮率が 50%までは外周部ほど 平滑化が進む傾向があるが, 50%を超えると中心部でも平滑化が進み, 外周部では *S_a* が大 きくなる傾向がある. これは実験後工具を観察したところ, 外周部で工具表面状態が悪く なっている様子が観察された. そのため外周部の *S_a* が大きくなったと考えられる.

Fig.3.56 に測定箇所 r=1mm, Fig.3.57 に測定箇所 r=3mm での算術平均粗さ相当値 R_{ae} と測定方向の関係を示す. 中心部に近い r=1mm では測定方向による大きな違いは見られない. r=3mm では, θ 方向より r方向の R_{ae} の方が小さくなる傾向がある. これは r方向に材料が流動するため, しごき効果によりその方向に平滑化されたと考えられる.



2012 (2012 Jun 2004, 000 Miler)







Fig.3.54 算術平均面粗さ Sa と圧縮率 ecの関係 (DLC, Tool-2, A1050-O)



Fig.3.55 算術平均面粗さ Sa と測定箇所 r の関係 (DLC, Tool-2, A1050-O)



(c) *e*_c=53~56%

Fig.3.56 算術平均粗さ相当値 Rae と測定方向の関係 (r=1mm, DLC, Tool-2, A1050-O)



Fig.3.57 算術平均粗さ相当値 Rae と測定方向の関係 (r=3mm, DLC, Tool-2, A1050-O)



(c) $e_c = 53 \sim 56\%$

Fig.3.57 算術平均粗さ相当値 Rae と測定方向の関係 (r=3mm, DLC, Tool-2, A1050-O)

3.4.3 有限要素法(FEM)解析結果

3.1.3 と同様に FEM 解析を行った. Fig.3.58 に FEM における荷重 P と圧縮率 e_c の関係の 例を示す. 圧縮率 e_c =52%, 53%, 54%, 55%, 56%については FEM において本ソフトで設 定可能な最大の摩擦係数 μ =0.577 にして計算した最終荷重よりも,実験値の方が大きくな ったため,それ以外の結果のみ考察を行う.実験と FEM はおおむね一致している.

Fig.3.59 に FEM 解析による変形の様子を示す.中心部の相対すべり量は小さく,外周部 ほど相対すべり量が大きくなる傾向がある.また,各実験における最終荷重と一致するよ うに決定した摩擦係数 µ は 0.145~0.577 以上となっている.各実験での潤滑状態は違いが あると考えられる.

Fig.3.60 に FEM 解析による工具接触面圧 p と相対すべり量 L_s の関係を示す. どの圧縮率 でも中心部は面圧が大きく、 L_s が大きくなるほど面圧が小さくなることがわかる. また、 圧縮率が大きくなると面圧も大きくなることもわかる.

Fig.3.61 に算術平均面粗さ *Sa* と相対すべり量 *Ls*の関係を示す. 低圧縮率では相対すべり 量が大きいほど *Sa* が小さくなる傾向が見られるが, 圧縮率 *ec*=30%を超えると相対すべり量 による *Sa* の大きな違いは見られなくなる. これは初期の圧縮段階では材料流動によるしご き効果で平滑化が進み, その後面圧による転写効果で中心部が平滑化されるためと考えら れる.



Fig.3.58 荷重 P と圧縮率 ecの関係 (DLC, Tool-2, A1050-O)



Fig.3.59 FEM 解析による変形の様子

 $(e_c=5\%;\mu=0.33, e_c=12\%;\mu=0.27, e_c=17\%;\mu=0.25, e_c=25\%;\mu=0.22,$

 $e_c=35\%$: $\mu=0.25$, $e_c=38\%$: $\mu=0.145$, $e_c=47\%$: $\mu=0.175$)



Fig.3.60 工具接触面圧 p と相対すべり量 L_Sの関係 (DLC, Tool-2, A1050-O)



Fig.3.61 算術平均面粗さ Sa と相対すべり量 Lsの関係 (DLC, Tool-2, A1050-O)

3.5 工具表面粗さの違いによる影響

3.5.1 圧縮率と表面粗さの関係

Fig.3.62 に各条件で触針式表面粗さ計より得られた算術平均面粗さ *R*_a と圧縮率 *e*_c の関係 を示す. いずれの条件でも明らかに Tool-2 の方が平滑化されていることがわかる. また, Tool-1 では初期工具と同程度の平滑度が得られるが, Tool-2 では初期工具ほどの平滑度が得られていないことがわかる.

Fig.3.63 に各条件での平均面圧 p_{meant} と圧縮率 e_c の関係を示す.いずれも圧縮率 e_c が大き くなると平均面圧 p_{meant} も高くなることがわかる.また,低圧縮率ではどの条件でも Tool-1, Tool-2 で違いは見られないが,高圧縮率では O 材, DLC を除いた 3 条件で Tool-1 の方が平 均面圧が高いことがわかる.

Fig.3.64 に高圧縮率の実験後の工具表面を示す. それぞれ圧縮後工具表面に剥離など工具 表面状態が悪化した様子が見られるが, O材, Tool-1, DLC ではその様子があまり見られな い. このことから高圧縮率では剥離などの工具表面状態の悪化による影響で平均面圧は高 くなることが考えられる.

Fig.3.65 に各条件での荷重 *P* とレコーダ出力変位 *S*_rの関係を示す.*p*_{mean} と同様に高圧縮率 で O 材, DLC を除いた 3 条件で Tool-1 の方が荷重が高い傾向が見られる.荷重 *P* も *p*_{mean} と同様な理由であると考えられる.







(a) t-3, Tool-1, A1050-H, $e_c=50\%$



(b) t-3, Tool-2, A1050-H, *e*_c=51%





(c) DLC, Tool-1, A1050-H, $e_c=51\%$ (d) DLC, Tool-2, A1050-H, $e_c=54\%$



(e) t-3, Tool-1, A1050-O, $e_c=50\%$







(g) DLC, Tool-1, A1050-O, *e*_c=51% (h) DLC, Tool-2, A1050-O, *e*_c=52% Fig.3.64 圧縮後工具表面



3.5.2 原子間力顕微鏡(AFM)による表面の観察と評価

Fig.3.66 に DLC, A1050-H の測定箇所 r=0mm, r=1mm, r=2mm, r=3mm の算術平均面粗 さ S_a と圧縮率 e_c の関係を示す. いずれの箇所も低圧縮率でも初期試験片に比べ大きく平滑 化され, 圧縮率が大きいほど平滑化される傾向が見られる.また, 明らかに Tool-1 より Tool-2 の方が平滑化されるが, Tool-1 は r=0mm を除く箇所で初期工具と同等まで平滑化されるの に対し, Tool-2 は初期工具ほどの平滑度は得られていないことがわかる.また 50%を超える と S_a が大きくなる傾向も見られる.

Fig.3.67 に t-3, A1050-H の測定箇所 r=0mm, r=1mm, r=2mm, r=3mm の算術平均面粗さ S_a と圧縮率 e_c の関係を示す.他の条件と同様に,いずれの箇所も低圧縮率でも初期試験片 に比べ大きく平滑化され,圧縮率が大きいほど平滑化される傾向が見られる.また,明ら かに Tool-1 より Tool-2 の方が平滑化され,どちらも圧縮率が 30%前後で最も平滑化されて

いることがわかる.また Tool-2 は高圧縮率の外周部で,Tool-1 は高圧縮率で S_aが大きくなる場合があるがこれは剥離による影響のためと考えられる.

Fig.3.68 に DLC, A1050-O の測定箇所 r=0mm, r=1mm, r=2mm, r=3mm の算術平均面粗 さ S_a と圧縮率 e_c の関係を示す. 他の条件と同様に, 圧縮率が大きいほど平滑化され, 明ら かに Tool-1 より Tool-2 の方が平滑化されているが, Tool-1 は初期工具と同程度の平滑度が 得られているのに対し Tool-2 は初期工具ほどには平滑化されていないことがわかる. また どちらも圧縮率が 40%以上で最も平滑化されるが Tool-2 の外周部では S_a が大きくなる傾向 が見られる.

Fig.3.69 に t-3, A1050-O の測定箇所 r=0mm, r=1mm, r=2mm, r=3mm の算術平均面粗さ S_a と圧縮率 e_c の関係を示す. 他の条件と同様に, 圧縮率が大きいほど平滑化され, Tool-1 より Tool-2 の方が平滑化されていることがわかる. 低圧縮率では Tool-1 の S_a が Tool-2 より も小さくなっているが, 加工初期であるため工具表面粗さの影響が少ないためと考えられ る. また, 高圧縮率で t-3, A1050-H ほど S_a が大きくなる様子は見られなかったため, t-3, A1050-H ほど剥離による影響は無かったと考えられる.

以上の実験結果から、工具表面粗さの違いが平滑化に及ぼす影響についてまとめると、 いずれの条件でも明らかに表面粗さが大きい Tool-1 よりも表面粗さが小さい Tool-2 の方が 平滑化される.しかし、Tool-1 では圧縮が進むと初期工具と同程度の平滑度が得られるが、 Tool-2 では初期工具ほどの平滑度が得られない.DLC、O 材では高圧縮率で工具表面状態が Tool-2 よりも Tool-1 で悪化しにくいという利点があるが、Tool-2 で高圧縮率でなくとも Tool-1 よりも良い平滑度が得られることから、いずれの場合でも Tool-2 を用いた方がより 平滑な面が得られる.







Fig.3.67 算術平均面粗さ Sa と圧縮率 ecの関係 (t-3, A1050-H)



Fig.3.69 算術平均面粗さ Sa と圧縮率 ec の関係 (t-3, A1050-O)



Fig.3.69 算術平均面粗さ Sa と圧縮率 ecの関係(t-3, A1050-O)

3.6 加工硬化による影響

3.6.1 圧縮率と表面粗さの関係

Fig.3.70 に各条件で触針式表面粗さ計より得られた算術平均面粗さ R_a と圧縮率 e_c の関係 を示す.いずれの場合も低圧縮率において、O材よりH材の R_a の方が小さく、特にTool-2 ではその違いが大きい.これは、H材の方が加工初期の変形抵抗が大きく、面圧が大きくな るため、転写効果が大きくなり、 R_a が小さくなったと考えられる.さらにTool-2 はその傾 向が大きいためTool-1 よりも転写効果の影響が大きいと考えられる.また、Tool-1、DLC において高圧縮率ではH材の方が R_a が大きい傾向が見られるが、H材の外周部で工具表面 状態が悪くなる様子が観察されたためと考えられる.

Fig.3.71 に各条件での平均面圧 p_{meant} と圧縮率 e_c の関係を示す. どの条件においても H 材 の方が平均面圧が大きい傾向が見られる. これは,加工硬化している H 材の方が初期の変 形抵抗が大きいためと考えられる. また Tool-2, DLC の高圧縮率では同程度の p_{meant} となっ ており,他の3条件では H 材の方が大きい傾向が見られる. これは Fig.3.72 に示すように Tool-2, DLC では同程度,他の3条件では O 材より H 材の方が工具表面状態が悪化する様 子が見られたためと考えられる.

Fig.3.73 に各条件での荷重 P とレコーダ出力変位 Sr の関係を示す. いずれも加工初期では O 材の方が荷重が低いことがわかる. これは加工硬化している H 材の方が初期の変形抵抗 が大きいためと考えられる.









Fig.3.71 平均面圧 p_{mean} と圧縮率 e_c の関係



(a) DLC, Tool-1, A1050-H, *e*_c=51%





(b) DLC, Tool-1, A1050-O, *e*_c=51%



(c) DLC, Tool-2, A1050-H, *ec*=54% (d) DLC, Tool-2, A1050-O, *ec*=52% Fig.3.72 圧縮後工具表面







(g) t-3, Tool-2, A1050-H, e_c=51% (h) t-3, Tool-2, A1050-O, e_c=49% Fig.3.72 圧縮後工具表面





3.6.2 原子間力顕微鏡(AFM)による表面の観察と評価

Fig.3.74 に DLC, Tool-1 の測定箇所 r=0mm, r=1mm, r=2mm, r=3mm の算術平均面粗さ S_a と圧縮率 e_c の関係を示す. いずれの箇所も低圧縮率では O 材より H 材の方が S_a が小さい 傾向が見られる. これは H 材は加工硬化により初期の変形抵抗が大きいため面圧による転 写効果が大きく初期工具に近い S_a が得られたと考えられる.. 高圧縮率の外周部では H 材が 圧縮率 46%から 50%で S_a が大きくなる様子が見られる. 加工後の工具表面を観察した所, Fig.3.75 に示すように高圧縮率で H 材には O 材では見られなかった剥離のような痕が見ら れた. その影響で高圧縮率の H 材で僅かに S_a が大きくなったと考えられる. また, どちら も外周部ほど平滑化されており材料流動による平滑効果が大きいことがわかる.

Fig.3.76 に DLC, Tool-2 の測定箇所 r=0mm, r=1mm, r=2mm, r=3mm の算術平均面粗さ S_a と圧縮率 e_c の関係を示す. 低圧縮率では O 材より H 材の方が僅かに S_a が小さい傾向が見 られるが Tool-1 ほどの差は見られない. 低圧縮率では H 材の方が転写効果が大きいが, Tool-1 ほどの面圧による転写効果が働いていないと考えられる. Fig.3.77 に示すように高圧 縮率ではどちらも剥離のような痕が見られたため, その影響で高圧縮率で僅かに S_a が大き くなると考えられる.

Fig.3.78 に t-3, Tool-1の測定箇所 r=0mm, r=1mm, r=2mm, r=3mm の算術平均面粗さ S_a と圧縮率 e_c の関係を示す. 低圧縮率では O 材と H 材で大きな違いは見られない. また, ど ちらも他の条件に比べ高圧縮率で S_a が大きい場合が多い. これは高圧縮率では Fig.3.79 に 示すようにカーボン蒸着膜が大きく剥離してしまい,工具と金属接触してしまうためと考 えられる.

Fig.3.80 に t-3, Tool-2 の測定箇所 *r*=0mm, *r*=1mm, *r*=2mm, *r*=3mm の算術平均面粗さ *S*_a と圧縮率 *e*_c の関係を示す. 低圧縮率では O 材より H 材の方が *S*_a が小さい傾向が見られ, こ れは H 材は加工硬化により初期の変形抵抗が大きいため面圧による転写効果が大きいため

と考えられる.しかし、Tool-1 に比べると同程度の平滑度しか得られず、十分に転写効果が 得られていないと考えられる.高圧縮率の外周部では H 材が僅かに S_aが大きい場合もある が、Fig.3.81 に示すように高圧縮率で H 材は O 材に比べ剥離が僅かに大きいためと考えら れる.また、Tool-1 に比べると剥離は小さく、剥離による影響がほとんどないと思われる箇 所も見られる.

以上の実験結果から,加工硬化が平滑化に及ぼす影響についてまとめると,低圧縮率に おいて,H材の方が加工初期の変形抵抗が大きく,面圧が大きくなるため,転写効果が大き くなり,O材よりH材の方が平滑化が進む.また,O材はH材に比べ高圧縮率で平滑化が 進む傾向がある.これはH材はO材に比べ高圧縮率で剥離など工具表面状態の悪化が生じ やすいため,より平滑化を求めるのならばO材を用いた方が良いと考えられる.






 (a)A1050-H, e_c=54%
 (b) A1050-O, e_c=52%

 Fig.3.77 圧縮後工具表面(DLC, Tool-2)



Fig.3.78 算術平均面粗さ Sa と圧縮率 ecの関係(t-3, Tool-1)



(a)A1050-H, e_c=50%
 (b)A1050-O, e_c=50%
 Fig.3.79 圧縮後工具表面(t-3, Tool-1)



Fig.3.80 算術平均面粗さ Sa と圧縮率 ec の関係 (t-3, Tool-2)



(a) A1050-H, *e_c*=51% (b)A1050-O, *e_c*=49% Fig.3.81 圧縮後工具表面(t-3, Tool-2)

3.7 工具表面膜の違いによる影響

3.7.1 圧縮率と表面粗さの関係

Fig.3.82 に各条件で触針式表面粗さ計より得られた算術平均面粗さ R_a と圧縮率 e_c の関係 を示す. DLC と t-3 で R_a に大きな違いは見られない.

Fig.3.83 に各条件での平均面圧 p_{meant} と圧縮率 e_c の関係を示す.高圧縮率において DLC は t-3 に比べて平均面圧 p_{mean} が大きい傾向がある.このことから高圧縮率では DLC よりも t-3 の方が潤滑状態が良いことがわかる.

Fig.3.84 に各条件での荷重 P とレコーダ出力変位 Sr の関係を示す. pmean と同様に高圧縮率 において DLC は t-3 に比べて僅かに大きい傾向がある.



Fig.3.82 算術平均粗さ Ra と圧縮率 ec の関係





3.7.2 原子間力顕微鏡(AFM)による表面の観察と評価

Fig.3.85 に Tool-1, A1050-H の測定箇所 *r*=0mm, *r*=1mm, *r*=2mm, *r*=3mm の算術平均面 粗さ *S_a*と圧縮率 *e_c*の関係を示す. 低圧縮率では大きな違いは見られないが, 高圧縮率では 外周部で t-3 の *S_a*が大きい傾向が見られる. これは高圧縮率でカーボン蒸着膜が剥離した影 響と考えられる.

Fig.3.86 に Tool-2, A1050-H の測定箇所 *r*=0mm, *r*=1mm, *r*=2mm, *r*=3mm の算術平均面 粗さ *S_a* と圧縮率 *e_c*の関係を示す. 圧縮率が大きいほど平滑化される傾向が見られる. H 材, Tool-2 では DLC と t-3 で大きな違いは見られなかった.

Fig.3.87 に Tool-1, A1050-O の測定箇所 *r*=0mm, *r*=1mm, *r*=2mm, *r*=3mm の算術平均面 粗さ *Sa* と圧縮率 *ec* の関係を示す. 圧縮率が大きいほど平滑化され, Tool-2 は初期工具ほど の平滑度が得られないのに対し, Tool-1 は外周部では初期工具と同等の平滑度が得られてい ることがわかる. DLC と t-3 の大きな違いは見られなかった.

Fig.3.88 に Tool-2, A1050-O の測定箇所 r=0mm, r=1mm, r=2mm, r=3mm の算術平均面 粗さ S_a と圧縮率 e_c の関係を示す. 圧縮率が大きくなるにつれ S_a は小さくなる傾向がある. 外周部での S_a は低圧縮率では比較的 DLC の方が小さく,高圧縮率になると DLC の方が大 きくなる. DLC の外周部では低圧縮率では潤滑状態がよく,圧縮率が高くなると潤滑状態 が悪くなるためと考えられる. Fig.3.89 に示すように,実験後工具は高圧縮率においてどち らも僅かに剥離などが観察された. DLC はその影響でわずかに S_a が大きくなったが, t-3 は 剥離による影響が少なかったため S_a が大きくなることが無かったと考えられる.

実験結果から、工具表面膜の違いが平滑化に及ぼす影響についてまとめる.剥離等の発生しない中心部や圧縮率 50%以下では大きな違いは見られなかった.t-3の高圧縮率の外周部では、Tool-1 は O 材、H 材どちらも大きく剥離し、Tool-2 は僅かに剥離が発生した.さらに H 材において剥離による影響で平滑度が悪くなる場合があるが、O 材ではその影響が少なく、高圧縮率でも平滑化が進んだ.DLC の Tool-1 においては剥離などにより平滑度が悪くなることは無かったが、Tool-2 では高圧縮率の外周部で工具表面状態の悪化により平滑度が悪くなる傾向が見られた.以上より、t-3 は Tool-1 よりも Tool-2 に蒸着した方が剥離しにくく、DLC は Tool-2 よりも Tool-1 にコーティングした方が工具表面状態の悪化を抑えることができる.また、DLC は t-3 に僅かに劣る平滑度となったが、工具表面状態の影響が無い箇所では t-3 とほぼ同程度の平滑度が得られる.



Fig.3.85 算術平均面粗さ Sa と圧縮率 ec の関係(Tool-1, A1050-H)







Fig.3.87 算術平均面粗さ Sa と圧縮率 ecの関係(Tool-1, A1050-O)



Fig.3.88 算術平均面粗さ Sa と圧縮率 ecの関係 (Tool-2, A1050-O)



(c) r=2mm (d) r=3mm Fig.3.88 算術平均面粗さ S_a と圧縮率 e_cの関係 (Tool-2, A1050-O)





(a) t-3, e_c=49%
 (b) DLC, e_c=52%
 Fig.3.89 圧縮後工具表面(Tool-2, A1050-O)

3.8 各条件が平滑化に及ぼす影響

これまでの実験結果から、各条件が平滑化に及ぼす影響についてまとめる.

工具表面粗さの観点から、いずれの条件でも明らかに Tool-1 よりも Tool-2 の方が平滑化 される.しかし、Tool-1 では圧縮が進むと初期工具と同程度の平滑度が得られるが、Tool-2 では初期工具ほどの平滑度が得られない.

加工硬化の観点から、いずれの条件でも低圧縮率において、H 材の方が加工初期の変形抵 抗が大きく、面圧が大きくなるため、転写効果が大きくなり、O 材より H 材の方が平滑化 が進む.また、O 材は H 材に比べ高圧縮率で平滑化が進む傾向がある.これは H 材は O 材 に比べ高圧縮率で剥離など工具表面状態の悪化による影響が僅かに大きいためと考えられ る.

工具表面膜の観点から、剥離等の発生しない中心部や圧縮率 50%以下では大きな違いは 見られなかった. t-3 の高圧縮率の外周部では、Tool-1 は O 材、H 材どちらも大きく剥離 し、Tool-2 は僅かに剥離が発生した. さらに H 材において剥離による影響で平滑度が悪く なる場合があるが、O 材ではその影響が少なく高圧縮率でも平滑化が進んだ. DLC の Tool-1 においては剥離などにより平滑度が悪くなることは無かったが、Tool-2 では高圧縮率の外周 部で工具表面状態の悪化により平滑度が悪くなる傾向が見られた.以上より、t-3 は Tool-1 よりも Tool-2 に蒸着した方が剥離しにくく、DLC は Tool-2 よりも Tool-1 にコーティングし た方が工具表面状態の悪化を抑えることができる. また、DLC は t-3 に僅かに劣る平滑度 となったが、工具表面状態の影響が無い箇所では t-3 とほぼ同程度の平滑度が得られる.

Table 3.3 にこれまでに行った条件とその条件での最小の算術平均面粗さ S_a を示す. どの 条件でも圧縮率は 30~50%, 測定箇所は比較的外周部で最も平滑化されていることがわか る.また本研究の範囲では, t-3, Tool-2, A1050-Oの圧縮率 49%, r=2mm で最も平滑な面 を得ることができた. Tool-1 よりも Tool-2 を用いた方がより平滑化が進み, さらに H 材よ りも O 材を用いた方が剥離等が発生しにくいため, O 材を用いた方が良いと考えられる.

また,これまで本研究では1度の試験で1つの工具を使用してきたが,DLC はカーボン に比べ高硬度,磨耗しにくいなどの特徴があるため1つの工具で複数回試験を行えるので はないかと考えた.以下に3.3 での結果と同条件で1つの工具で複数回圧縮した結果の比較 を示す.

Fig.3.90 に算術平均面粗さ R_a と圧縮率 e_c の関係を, Fig.3.91 に荷重 Pとレコーダ出力変位 S_rの関係を, Fig.3.92 に測定箇所 r=0mm, r=1mm, r=2mm, r=3mm の算術平均面粗さ S_a と 圧縮率 e_c の関係を示す. これらより,同一の工具を用いてもこれまで同様の結果が得られ ていることがわかる.本研究で DLC に関しては, t-3 にわずかに劣る平滑度となったが,1 度の試験で少なからず剥離が発生するカーボンに対して DLC は剥離など工具表面状態の変 化はほとんど見られなかったため,複数回圧縮を行う場合は DLC を用いると良いと考えら れる.

Material	Coating material	Roughness of tool	Minimum roughness of
of specimen	of tool	R_a / nm	specimen S_a / nm
A1050-O	Carbon(t-3)	10(Tool-1)	6.1(<i>e</i> _c =50%, <i>r</i> =2mm)
		5(Tool-2)	3.1(<i>e</i> _c =49%, <i>r</i> =2mm)
	DLC	10(Tool-1)	7.0(<i>e</i> _c =46%, <i>r</i> =3mm)
		5(Tool-2)	4.1(<i>e</i> _c =47%, <i>r</i> =2mm)
А1050-Н	Carbon(t-3)	10(Tool-1)	8.6(<i>e</i> _c =26%, <i>r</i> =3mm)
		5(Tool-2)	3.2(<i>e</i> _c =37%, <i>r</i> =2mm)
	DLC	10(Tool-1)	10.2(<i>e_c</i> =33%, <i>r</i> =1mm)
		5(Tool-2)	5.1(<i>e</i> _c =48%, <i>r</i> =2mm)

Table 3.3 これまでに行った圧縮試験条件と最小の算術平均面粗さ Sa



Fig.3.90 算術平均粗さ R_a と圧縮率 e_cの関係 (DLC, Tool-2, A1050-H)



Fig.3.91 荷重 P とレコーダ出力変位 Sr の関係 (DLC, Tool-2, A1050-H)



Fig.3.92 算術平均面粗さ Sa と圧縮率 ecの関係 (DLC, Tool-2, A1050-H)

第4章 加工品表面のフラクタル解析

前章までは,表面粗さ計・AFM による表面の観察,FEM 解析による変形シミュレーションを行い,試験片表面を粗さの観点から評価した.本章では,試験片表面の凹凸形状を複雑さという観点から評価することで超平滑面の創成挙動を検討するために,試験片表面のフラクタル解析を行った.

4.1 フラクタルの説明

フラクタル (fractal) とは、1975 年にフランスの数学者 Mandelbrot⁽³²⁾によって提唱された 幾何学の概念であり、ラテン語の fractus が語源となっている.これは特徴的な長さを持た ないような図形や構造、現象などの総称のことである.特徴的な長さを持たない図形とは、 言い換えれば近似が難しい図形のことである.例えば車を直方体で近似できるようにフラ クタル図形を何か単純な図形で近似することは出来ない.つまりここで言う特徴的な長さ とは、その対象に付随する代表的な長さを指す.フラクタルの概念の基本は、「きわめて複 雑な図形であってもそれはごく単純な図形の繰り返しによって出来上がっているとみなす」 ことにある.

フラクタルには、自己相似フラクタルと自己アフィンフラクタルの 2 つの種類がある. 自己相似フラクタルとは、図形の一部を等方的に拡大すると全体と全く同じ形状になる厳 密な自己相似フラクタルと、ほぼ同じ形状になる統計的な自己相似フラクタルのことを指 す.厳密な自己相似フラクタルの例としては、Fig. 4.1 に示すコッホ曲線、Fig. 4.2 のシルピ ンスキーのギャスケット、Fig.4.3 のカントール集合などが挙げられる.また、統計的な自 己相似フラクタルの例としては、山や谷などの地表や海岸線等の地形、河川の蛇行や分岐 の様子、肺や血管の構造、植物の構造が挙げられる⁽³³⁾.

これに対して自己アフィンフラクタルとは、図形の一部を等方的に拡大するのではなく 異方的に拡大したとき全体と全く同じ形状になる厳密な自己アフィンフラクタルと、ほぼ 同じ形状になるという統計的な自己アフィンフラクタルのことを指す.自己アフィンフラ クタルの例としては、金属表面プロフィルや Mandelbrot と Van Ness のフラクショナル・ブ ラウン運動⁽³⁴⁾が挙げられる.

このようにフラクタルは,拡大しても元の形状と同じように複雑であるために接線,接 平面の引きようがなく,微分を定義できないという特徴を持つ.



Fig. 4.1 コッホ曲線



Fig. 4.2 シルピンスキーのギャスケット



4.2 フラクタル次元の決定法

通常,フラクタル特性を定量化するのにフラクタル次元が用いられる.その物理的意味 は扱う対象によって異なるので一般的な説明は困難であるが,直感的に説明すると「フラ クタル次元が大きいとは,曲線(輪郭を含む)や曲面の形状がより複雑であること」⁽³⁵⁾と いうことであり,曲線,曲面の複雑性を示す指標である.

ユークリッド幾何学において,点は0次元,直線は1次元,平面は2次元,空間は3次元,そして相対論では空間は4次元となる⁽³³⁾.これらの次元は全て整数であり,その数字は独立に選べる変数の数と一致する.しかし,フラクタル次元は非整数の次元を持つという特徴を持つ.その整数部はどの次元の空間内にあるのかを示し,小数部は図形の複雑さを示す.

これまでにフラクタル次元の測定法として各種方法が試されてきたが,確立されたもの がない上,得られたフラクタル次元相互の理論的関係も明らかではない.そのため本研究 では,対象表面の横断面形状を評価するために零点集合法を,縦断面形状を評価するため にパワースペクトル法を用いてフラクタル次元を求めた.

4.2.1 零点集合次元

零点集合とは、曲面 V(x, y)に対して V(x, y) – V₀=0 となるすべての点の集合、すなわちあ る物体の表面を基準面で切ったときの切り口の輪郭を指す.この方法は「表面が自己アフ ィンであっても面内等方性であれば得られる零点集合要素は自己相似となり、そのフラク タル次元は表面の次元より 1 だけ小さくなる」という原理に基づいている.ここで、零点 集合要素である周囲長と面積を測定すればフラクタル次元を求めることができる.Fig. 4.4 に零点集合法の原理を模式図で示す.図に示す零点集合要素から零点集合次元を求めるた めには次のような測度の関係を用いる.

一般に、物体の測度には次の関係が成立する.ここでいう測度とは1次元測度が長さ、2 次元測度が面積、3次元測度が体積というように長さや面積を一般化した概念である.

$$L \propto A^{1/2} \propto V^{1/3} \tag{4.1}$$

ここで,*L*は長さ,*A*は面積,*V*は体積である.*D*次元測度を持つフラクタル物理量を*X*とするとき式(4.1)は次式のように一般化できる⁽²⁶⁾.

 $L \propto A^{1/2} \propto V^{1/3} \propto X^{1/D}$ (4.2)

零点集合要素の面積を A, 周囲長を X として, 両対数グラフに表すと直線の勾配 a が得られる. したがって X は式(4.2)より次式で表すことができる.

$$X \propto A^{D/2}$$

(4.3)

したがって, *D*=2α がフラクタル次元となる.以降,零点集合法のフラクタル次元を *D*z で 表すことにする.

なお零点集合法は、表面プロフィルがランダム性、一様性、等方性を持つときに有効で



Fig. 4.4 零点集合法の概要

あるとの指摘があり、金属表面は多少なりとも面内異方性を持つと考えられるが、本研究 では面内等方性を仮定することにした.

4.2.2 パワースペクトル次元

パワースペクトル次元とは、表面断面曲線に対して FFT 解析を行い、得られるパワースペクトル密度 *Sp* と波長 *A* との関係から得られる.まず、フーリエ変換⁽²⁹⁾の説明から行う.

与えられた信号の中に、どのような周波数の成分が含まれているかを調べるのが周波数 分析である.精度の高い周波数分析を行うにはコンピュータによるディジタル処理が必要 となり、コンピュータを使った周波数分析の基本となる考え方がフーリエ変換である.

アナログ非周期信号 x(t)に対するフーリエ変換は,

$$X(f) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j2\pi jt} dt$$
(4.4)

で定義される.ディジタル信号(離散信号)の周波数分析を扱う場合には,フーリエ変換 も離散値に対して定義されなければならない.

離散信号 x_n = x(n) {n = 0, 1, 2, ..., n}の離散フーリエ変換(DFT)は,

$$X_{k} = \sum_{n=0}^{N-1} x_{n} e^{-j2\pi nk/N}$$
(4.5)

で定義される. X_k は複素フーリエ係数, nはデータ番号, Nはデータ数である. 式(4.5)を分解して, 正弦波, 余弦波成分で表すと,

$$A_{k} = \sum_{n=0}^{N-1} x_{n} \cos(2\pi nk / N)$$
(4.6)

$$B_{k} = \sum_{n=0}^{N-1} x_{n} \sin(2\pi nk / N)$$
(4.7)

とおくと

$$X_k = A_k - jB_k$$

と書け、 A_k , $B_k \ge X_k$ の関係は、

$$\left|X_{k}\right|^{2} = A_{k}^{2} + B_{k}^{2} \tag{4.8}$$

となる. X_kの2 乗値がパワースペクトルである.

式(4.4)を直接計算するとデータ数Nに対しN²回の複素計算を要し、コンピュータの計算 時間がほぼ乗除算の回数に比例することから、妥当な精度で周波数分析結果を得るために は、かなりの時間がかかってしまう.そこで、式(4.5)を実際に計算するときには、高速フー リエ変換(FFT)を用いる.この方法は、1965年に Cooley と Tukey によって発表された.高 速フーリエ変換とは回転子と呼ばれるものの性質を使って複素乗算・加算の計算回数を減 らし、離散フーリエ変換を高速に行う手法である.

次に,自己アフィンフラクタル曲線 V_H(t)のスペクトル密度とフラクタル次元 D_{PS}の関係 を,「フラクタルイメージ」⁽³⁴⁾より引用して以下に説明する.

自己アフィンフラクタルの $V_H(t)$ は fBm(Fractional Brownian Motion)関数であり、 $t \ge V_H \varepsilon$ 各々異なる比率 H(0 < H < 1)で拡大したときに、その形状を統計的に繰り返す. つまり、 $t \varepsilon$ r倍すると $(t \rightarrow rt)$ 、 V_H は r^H 倍になる ($V_H \rightarrow r^H V_H$) 性質を持つ.

ここで, X(t)を fBm 関数とすると, 適当にスケーリングされた関数

$$Y(t) = \frac{1}{r^H} X(rt) \tag{4.9}$$

は,r > 0を満たすrについてXと統計的に同一の性質を持つ.よってスペクトル密度も同じはずである.

$$Y(t,T) = \begin{cases} Y(t) = \frac{1}{r^{H}} X(rt) & , 0 < t < T \\ 0 & \not < \uparrow \downarrow \downarrow \downarrow / \uparrow \downarrow \end{cases}$$
(4.10)

とし、以下のような表記法を用いる.

 $F_X(t, T)$, $F_Y(t, T)$ は各々X(t, T), Y(t, T)のフーリエ変換, $S_X(t, T)$, $S_Y(t, T)$ はX(t, T), Y(t, T)の スペクトル密度であり, F_Y は次式のように計算される.

$$F_Y(f,T) = \int_0^T Y(t)e^{-2\pi i ft} dt = \frac{1}{r^H} \int_0^{rT} X(s)e^{-2\pi i f\frac{s}{r}} \frac{ds}{r}$$
(4.11)

この2番目の積分式において $s/r \epsilon t \epsilon, ds/r \epsilon dt$ によって,それぞれ置き換えると明らかに

$$F_{Y}(f,T) = \frac{1}{r^{H+1}} F_{X}\left(\frac{f}{r}, rT\right)$$
(4.12)

である.よって, Y(t, T)のスペクトル密度は

$$S_{Y}(f,T) = \frac{1}{r^{2H+1}} \frac{1}{rT} \left| F_{X}\left(\frac{f}{r}, rT\right) \right|^{2}$$
(4.13)

となり、T→∞の極限を考えることはrT→∞に等価なので、以下の結果を得る.

$$S_{Y}(f,T) = \frac{1}{r^{2H+1}} S_{X}\left(\frac{f}{r}\right)$$
(4.14)

Y は X に適当なスケーリングを施したものなので、パワースペクトル密度は一致しなけれ ばならない. すなわち、

$$S_X(f,T) = \frac{1}{r^{2H+1}} S_X\left(\frac{f}{r}\right)$$
(4.15)

である.形式的にf=1とし, 1/rを再度fで置き換えると,

$$S_X(f) \propto \frac{1}{f^{2H+1}} = \frac{1}{f^{\beta}}$$
 (4.16)

となり,式(4.16)を一般化し,スペクトル密度関数を Sp(f)とすると

$$S_P(f) \propto \frac{1}{f^{\beta}} \tag{4.17}$$

となる.ここで信号波の進む速度が一定(fl=const.)ならば

$$S_P(\lambda) \propto \lambda^{\beta}$$
 (4.18)

のべき乗の形で表される.この $S_P(f)$ を波長 λ との両対数グラフ上にプロットすると勾配 β の直線状になる.この勾配 β と f(t)の持つフラクタル次元 D_{PS} には次の関係が与えられる.

$$D_{PS} = 2, \qquad 0 \le \beta < 1$$

$$D_{PS} = E + \frac{3 - \beta}{2} \quad 1 \le \beta \le 3$$

$$D_{PS} = 1, \qquad 3 < \beta$$
(4.19)

ただし、Eは変数の自由度を表し、本研究のような断面曲線の場合は1である.

4.3 AFM システムにおけるフラクタル次元の測定法

4.3.1 零点集合次元 Dzの測定法

フラクタル解析を行うための試料表面画像は、AFM を用いて走査範囲 SR が 20µm×20µm(SR=20µm)の条件で求め、AFM に備えられているソフトウェアによって傾き補 正を行った.補正方法は「X 方向の平均値」と「面フィット」の2つであり、それぞれ処理 ボタンを押すことによってソフトウェアが自動的に行う.画像情報は必要に応じてノイズ ライン除去を行い、画像処理ソフトウェア WinROOF (MITANI CORPORATION 製)に取 り込めるように TIFF 形式に変換した(Fig. 4.5(a)). この TIFF 形式画像を WinROOF で開き、 グレー画像化する(Fig. 4.5(b)). そしてキャリブレーションを行い1画素の長さを設定する. キャリブレーションの値は、SR=20µm の場合 512×512 画素で表示されているので1 画素の 長さは 39.1nm である.そして、その画像を2 値化し(Fig. 4.5(c))零点集合要素である面積 Az と周囲長 Lzを得た.ここで零点集合要素が境界線に接しているデータと、面積が 10 画素以 下のデータは削除した.

零点集合カット面をつくるには、色調が 256 階調で表されているグレー画像をしきい値 で2値化しなくてはならない.この2値化のために AFM 画像の最大高さからのカット量を 相対カット量として表すことにした.相対カット量δは次式で表される.

$$\delta = \frac{256 - しきい値}{256} \times 100 \%$$
(4.20)

本研究では画像の2値化の相対カット量を18%,34%,49%,65%,80%と固定し,変化 させる.

次に,得られた零点集合要素データを表計算ソフト Excel (Microsoft 製) に取込み, Fig. 4.6 に示すように縦軸を周囲長 L_Z ,横軸を面積 A_Z として両対数グラフを作成した.両者の関係 に対してべき乗近似を適用することで近似直線を求め,直線の勾配 α から零点集合次元 $D_Z=2\alpha$ を得た.ここで,3 つの AFM 画像から得られる零点集合要素データを1 つのグラフ にプロットすることで信頼性を高めた.

Fig. 4.7 に相対カット量δを18%, 34%, 49%, 65%, 80%で求めた両対数グラフとδ=49% だけ,δ=65%だけの両対数グラフを示す.相対カット量による違いはほとんどないことが わかる.







(b) グレー画像



(c)2值化画像(δ=34%)

Fig.4.5 零点集合法における画像処理の流れ (ec=40%, *SR*=20µm, t-3, Tool-2, A1050-H)



Fig.4.6 周囲長 L_Z と面積 A_Z の関係



Fig.4.7 相対カット量の違いによる比較(t-3, Tool-2, A1050-H)



Fig.4.8 パワースペクトル法における処理の流れ

4.3.2 パワースペクトル次元 D_{PS}の測定法

パワースペクトル法でも 4.3.1 節で説明した傾き補正を行った試料表面画像を用いる.パ ワースペクトル次元を求めるためには、まず断面曲線より離散的な高さ値を求める必要が ある.そこで、その試料表面画像を AFM に備えられている断面形状解析ソフトによって断 面曲線(Fig. 4.8(a))を表示する.次に、Microsoft Visual Basic 6.0 を用いて戸田⁽¹⁷⁾が改良したプ ログラム「改良 1 次元 FFT.vbp」を脇⁽²²⁾が C 言語に書き換えた「一次元 FFT.exe」により高 速フーリエ変換(FFT)を行い、パワースペクトル密度 *Sp*と波長 *L*の関係を得た.このように して得られたパワースペクトル密度 *Sp*と波長 *L*から、パワースペクトル次元 *Dps*を算定し た(Fig. 4.8(b)).本研究で用いた試験片には方向性があるため、円周方向と半径方向において *Dps*を求めた.また、得られた *Dps*は、各試料につき 3 回測定したものの平均値を採用した.

4.4 カーボン蒸着工具 Tool-2 (*R_a*=5nm), t-3 (膜厚 *t*=40nm), A1050-H における解析結果 4.4.1 零点集合次元 *D_Z*による加工品表面の解析結果

零点集合法によって表面細部の凹凸形状について検討する. なお, 工具初期表面(Tool-2)の零点集合次元 *Dz*=1.31, 試験片初期表面の *Dz*=1.31 であった.

Fig.4.9 に t-3, A1050-H の零点集合次元 D_Z と圧縮率 e_c の関係を示す.40%以上ではどの測定箇所においても初期工具,初期試験片の D_Z 以上の値になっているが,ばらつきが大きいため関係にあまり規則性は見られない.

Fig.4.10にt-3の零点集合次元 D_Z と算術平均面粗さ S_a の関係を示す.全体的に初期試験片, 初期工具の平均の D_Z の値よりも大きくなっており, S_a が小さくなると D_z は若干大きくなる 傾向がある.



Fig.4.9 Dz と圧縮率 ecの関係 (t-3, Tool-2, A1050-H)



Fig.4.10 Dz と算術平均面粗さ Sa の関係 (t-3, Tool-2, A1050-H)

4.4.2 パワースペクトル次元 DPS による加工品表面の解析結果

次に、パワースペクトル法によって表面細部の凹凸形状について検討した. Fig. 4.11 に工 具表面および試験片表面の断面曲線と FFT 解析結果の一例を示す. パワースペクトル密度 *Sp*と波長んの関係が直線性を持っていることからフラクタル性を持っていることがわかる. 初期工具表面(Tool-2)のパワースペクトル次元 *Dps*=1.46,初期試験片の *Dps*=1.00 であった.

Fig. 4.12 に t-3 の θ 方向, r 方向におけるパワースペクトル次元 D_{PS} と圧縮率 e_c の関係を示す. θ 方向, r 方向ともに圧縮率が高くなると D_{PS} が大きくなる傾向が見られる.

Fig.4.13 に t-3 の θ 方向, r 方向におけるパワースペクトル次元 D_{PS} と算術平均面粗さ S_a の関係を示す. θ 方向, r 方向ともに, S_a が小さくなるほど D_{PS} は大きくなる傾向が見られる.



Fig.4.11 断面曲線および FFT 解析結果 (e_c=40%, r=3mm, t-3, Tool-2, A1050-H)



Fig.4.12 D_{PS}と圧縮率 e_cの関係(t-3, Tool-2, A1050-H)



Fig.4.13 D_{PS}と算術平均面粗さ S_aの関係(t-3, Tool-2, A1050-H)

4.5.1 零点集合次元 Dz による加工品表面の解析結果

零点集合法によって表面細部の凹凸形状について検討する.工具初期表面(Tool-1)の零 点集合次元 Dz=1.36,試験片初期表面の Dz=1.31 であった.

Fig.4.14 に零点集合次元 *Dz*と圧縮率 *e*_cの関係を示す. 圧縮率が 30%程度までは圧縮率, 測定箇所による違いは見られない. また高圧縮率で僅かに *Dz*が小さくなるが, はっきりと した規則性は見られない.

Fig.4.15 に零点集合次元 D_Z と算術平均面粗さ S_a の関係を示す. 初期試験片,初期工具の 平均の D_Z の値よりも大きい場合が多いが, S_a とのはっきりとした規則性は見られない.



Fig.4.14 Dzと圧縮率 ecの関係 (DLC, Tool-1, A1050-H)



Fig.4.15 Dz と算術平均面粗さ Sa の関係 (DLC, Tool-1, A1050-H)

4.5.2 パワースペクトル次元 D_{PS}による加工品表面の解析結果

次に、パワースペクトル法によって表面細部の凹凸形状について検討する. Fig. 4.16 に 工具表面および試験片表面の断面曲線と FFT 解析結果の一例を示す. パワースペクトル密 度 *S_p* と波長 λ の関係が直線性を持っていることからフラクタル性を持っていることがわか る. 初期工具表面(Tool-1)のパワースペクトル次元 *D_{PS}*=1.05,初期試験片の *D_{PS}*=1.00 で あった.

Fig. 4.17 に θ 方向, r 方向におけるパワースペクトル次元 D_{PS} と圧縮率 e_c の関係を示す. どの圧縮率でも D_{PS} は 1~1.4 程度の値になっているが, 圧縮率や測定箇所でのばらつきが 大きく, はっきりとした規則性が見られない.

Fig.4.18 に θ 方向, r 方向におけるパワースペクトル次元 D_{PS} と算術平均面粗さ S_a の関係 を示す. θ 方向, r 方向ともに, S_a が小さいとばらつきが大きいが, S_a が大きいと D_{PS} は小 さい傾向が見られる.



Fig.4.16 断面曲線および FFT 解析結果 (ec=29%, r=0mm, DLC, Tool-1, A1050-H)





Fig.4.18 D_{PS}と算術平均面粗さ S_aの関係 (DLC, Tool-1, A1050-H)

4.6.1 零点集合次元 Dz による加工品表面の解析結果

零点集合法によって表面細部の凹凸形状について検討する. なお, 工具初期表面(Tool-2)の零点集合次元 *Dz*=1.31, 試験片初期表面の *Dz*=1.31 である.

Fig.4.19 に零点集合次元 *D*_Z と圧縮率 *e*_c の関係を示す.初期試験片,初期工具の平均の *D*_Z の値よりも大きい傾向があるが,圧縮率や測定箇所でのばらつきが大きく,はっきりとした規則性が見られない.

Fig.4.20 に零点集合次元 D_Z と算術平均面粗さ S_a の関係を示す. S_a が小さいほどばらつき が大きくなるが、 S_a が小さいほど D_Z が大きくなる傾向もみられる.



Fig.4.19 Dz と圧縮率 ec の関係 (DLC, Tool-2, A1050-H)



Fig.4.20 Dzと算術平均面粗さ Saの関係 (DLC, Tool-2, A1050-H)

4.6.2 パワースペクトル次元 D_{PS}による加工品表面の解析結果

Fig. 4.21 に工具表面および試験片表面の断面曲線と FFT 解析結果の一例を示す.パワー スペクトル密度 *S_p*と波長 λ の関係が直線性を持っていることからフラクタル性を持ってい ることがわかる.初期工具表面 (Tool-2) のパワースペクトル次元 *D_{PS}*=1.46,初期試験片の *D_{PS}*=1.00 であった.

Fig. 4.22 に θ 方向, r 方向におけるパワースペクトル次元 D_{PS} と圧縮率 e_c の関係を示す. どの圧縮率でも D_{PS} は 1~1.4 程度の値になっているが, 圧縮率や測定箇所でのばらつきが 大きく, はっきりとした規則性が見られない.

Fig.4.23 に θ 方向, r 方向におけるパワースペクトル次元 D_{PS} と算術平均面粗さ S_a の関係 を示す. θ 方向, r 方向ともに S_a が小さいほどばらつきが大きくなるが, S_a が大きいと D_{PS} が小さい傾向も見られる.



Fig.4.21 断面曲線および FFT 解析結果 (e_c=30%, r=3mm, DLC, Tool-2, A1050-H)



Fig.4.22 D_{PS}と圧縮率 e_cの関係 (DLC, Tool-2, A1050-H)



Fig.4.23 D_{PS}と算術平均面粗さ S_aの関係 (DLC, Tool-2, A1050-H)

4.7.1 零点集合次元 Dz による加工品表面の解析結果

零点集合法によって表面細部の凹凸形状について検討する.なお,工具初期表面(Tool-2)の零点集合次元 Dz=1.31,試験片初期表面の Dz=1.31 である.

Fig.4.24 に零点集合次元 D_Z と圧縮率 e_c の関係を示す. どの圧縮率でも D_Z は 1.2~1.6 程度の値になっているが、圧縮率や測定箇所でのばらつきが大きく、はっきりとした規則性が見られない.

Fig.4.25 に DLC の零点集合次元 D_Z と算術平均面粗さ S_a の関係を示す.初期試験片,初期 工具の平均の D_Z の値よりも大きい場合が多いが, S_a が小さくなると測定箇所でのばらつき が大きく,はっきりとした規則性が見られない.



Fig.4.24 Dz と圧縮率 ecの関係 (DLC, Tool-2, A1050-O)



Fig.4.25 Dz と算術平均面粗さ Sa の関係 (DLC, Tool-2, A1050-O)

4.7.2 パワースペクトル次元 D_{PS} による加工品表面の解析結果

Fig. 4.26 に工具表面および試験片表面の断面曲線と FFT 解析結果の一例を示す. FFT 解析の結果,パワースペクトル密度 S_p と波長 λ の関係が直線性を持っていることから,フラクタル性を有することが確認できる.初期工具表面(Tool-2)のパワースペクトル次元 $D_{PS}=1.46$,初期試験片の $D_{PS}=1.00$ であった.

Fig. 4.27 に θ 方向, r 方向におけるパワースペクトル次元 D_{PS} と圧縮率 e_c の関係を示す. θ 方向において, 圧縮率が高くなると D_{PS} が大きくなる傾向が見られる. r 方向では大きな 違いは見られない.

Fig.4.28 に θ 方向, r 方向におけるパワースペクトル次元 D_{PS} と算術平均面粗さ S_a の関係 を示す. θ 方向, r 方向ともに S_a が小さくなるほど D_{PS} は大きくなる傾向が見られる.



Fig.4.26 断面曲線および FFT 解析結果 (ec=47%, r=3mm, DLC, Tool-2, A1050-O)



Fig.4.27 D_{PS}と圧縮率 e_cの関係 (DLC, Tool-2, A1050-O)



4.8 各条件における解析結果

4.8.1 零点集合次元 Dz による加工品表面の解析結果

Fig.4.29 にこれまでに行ってきた条件での零点集合次元 D_Z と圧縮率 e_c の関係を示す.いずれもばらつきが大きいが、どの条件でも D_Z と e_c の関係性は見られない.

Fig.4.30, Fig.4.31 にこれまでに行ってきた条件での零点集合次元 *D*_Z と算術平均面粗さ *S*_a の関係を示す.いずれの条件でも *S*_a が小さいとばらつきが大きいが *S*_a が大きいと初期試験 片,初期工具のに近づく傾向が見られる.また,工具表面粗さ,加工硬化,工具表面膜の 違いによる影響は見られなかった.










4.8.2 パワースペクトル次元 D_{PS}による加工品表面の解析結果

Fig. 4.32~39 にこれまでに行ってきた条件での θ 方向, r方向におけるパワースペクトル 次元 D_{PS} と圧縮率 e_c の関係を示す. どの条件においても D_{PS} と e_c の明らかな関係性は見ら れない. また, t-3, Tool-2 では圧縮率が高くなると D_{PS} が大きくなり初期工具の D_{PS} に近づ く傾向が見られる.

Fig.4.40~47 にこれまでに行ってきた条件での θ 方向, r方向におけるパワースペクトル次 元 D_{PS} と算術平均面粗さ S_a の関係を示す. どの条件においても θ 方向, r方向ともに, S_a が小さいとばらつきが大きいが, S_a が大きいと D_{PS} は小さい傾向が見られる.

次に工具表面粗さ,加工硬化,工具表面膜の違いによる影響を調べるためにそれぞれの 条件ごとにまとめ,比較する. Fig.4.48 にこれまでに行ってきた条件での θ 方向, r方向に おけるパワースペクトル次元 D_{PS} と算術平均面粗さ S_a の関係を Tool-1, Tool-2 で比較したも のを示す. S_a の小さい範囲では Tool-2 の D_{PS} が大きいように見えるが, Tool-2 は Tool-1 よ り平滑化が可能であり,より S_a の小さい範囲までプロットできるためと考えられる. その 他の部分では大きな違いは見られない.

Fig.4.49 にこれまでに行ってきた条件での θ 方向,r方向におけるパワースペクトル次元 D_{PS} と算術平均面粗さ S_a の関係を A1050-O, A1050-H で比較したものを示す. O 材と H 材 ではほぼ同様の値となっており、大きな違いは見られない.

Fig.4.50 にこれまでに行ってきた条件での θ 方向, r方向におけるパワースペクトル次元 D_{PS} と算術平均面粗さ S_a の関係を t-3, DLC で比較したものを示す. t-3 と DLC ではほぼ同様の値となっており,大きな違いは見られない.



Fig.4.32 D_{PS}と圧縮率 e_cの関係 (t-3, Tool-1, A1050-H)







Fig.4.41 D_{PS}と算術平均面粗さ S_aの関係 (t-3, Tool-2, A1050-H)







Fig.4.50 D_{PS}と算術平均面粗さ S_aの関係(t-3, DLC)

第5章 結論

本研究では、ナノレベルでの金属の塑性加工技術を開発することを目的とし、単軸圧縮 加工による超平滑面創成挙動について検討を行った.本研究では、アルミニウム引抜き材(H 材)およびアルミニウム焼なまし材(O 材)について *R*_a=10nm(Tool-1)または *R*_a=5nm(Tool-2) の工具表面に潤滑剤として膜厚 *t*=100nm の DLC(Diamond Like Carbon) コーティングまたは 膜厚 *t*=40nm のカーボン蒸着を施した工具(t-3)を用いて圧縮加工を行い、工具表面粗さ、加 工硬化、工具表面膜種の違いによる影響について検討した.さらに表面粗さ計・AFM によ る表面の観察、FEM 解析による変形シミュレーションを行い、加工硬化、工具表面膜種、 工具表面粗さの影響について検討した.また、試験片表面の凹凸形状を複雑さという観点 から評価し、超平滑面の創成挙動を検討するために、零点集合次元 *D*_Z、パワースペクトル 次元 *D*_{PS}を求め、ナノフラクタル構造についても調べた.

以下に本研究によって得られた結果を示す.

- (1) カーボン蒸着工具 Tool-2 (*R_a*=5nm), t-3 (膜厚 *t*=40nm), A1050-H の場合,低圧縮率 であっても平滑化が進む.低圧縮率では中心部の高面圧による転写効果が外周部の材 料流動によるしごき効果よりも大きいため,外周部よりも中心部の方が平滑化が進む 傾向がある.圧縮率が20%を超えると中心部よりも外周部の方が平滑化が進み,圧縮 率50%以上の高圧縮率ではカーボン蒸着膜の剥離により平滑度が悪くなる場合がある.
- (2) DLC コーティング工具 Tool-1 (*R*_a=10nm), A1050-H の場合,低圧縮率でも初期試験片 に比べ大きく平滑化される.いずれの圧縮率においても中心部より外周部で平滑化さ れる傾向が見られ,圧縮率が 30%付近で最も平滑化され,初期工具と同等の平滑度が 得られる.また,工具表面状態の悪化により 50%付近では僅かに平滑度が悪くなる.
- (3) DLC コーティング工具 Tool-2 (*R_a*=5nm), A1050-H の場合,低圧縮率でも初期試験片 に比べ大きく平滑化されるが,初期工具ほどの平滑度は得られない. 圧縮率が 40%程 度までは中心部より外周部で平滑化され,圧縮率が 50%を超えると工具表面状態の悪 化により外周部で平滑度が悪くなる場合もある.
- (4) DLC コーティング工具 Tool-2 (R_a=5nm), A1050-O の場合, 圧縮率が大きくなるにつ れ平滑化される傾向があるが, 初期工具ほどには平滑化されない. 低圧縮率で中心部 より外周部のほうが S_aが小さくなる傾向もある. 面圧のそれほど大きくない低圧縮率 では潤滑状態が良く中心部での転写効果よりも外周部でのしごき効果による影響が 大きいためと考えられる. 高圧縮率の外周部では工具表面状態の悪化により平滑度が 悪くなる場合もある.
- (5) 工具表面粗さの違いについて、いずれの条件でも明らかに表面粗さの大きい Tool-1 に 比べ表面粗さの小さい Tool-2 は平滑化される.しかし、Tool-1 では圧縮が進むと初期 工具と同程度の平滑度が得られるが、Tool-2 では初期工具ほどの平滑度が得られない.

- (6) 加工硬化について、いずれの条件でも低圧縮率において、H 材の方が加工初期の変形 抵抗が大きく、面圧が大きくなるため、転写効果が大きくなり、O 材より H 材の方が 平滑化が進む.また、O 材は H 材に比べ高圧縮率で平滑化が進む傾向がある.これは H 材はO 材に比べ高圧縮率で剥離など工具表面状態の悪化が生じやすいためと考えら れる.
- (7) 工具表面膜の違いについて、剥離等の発生しない中心部や圧縮率 50%以下では大きな 違いは見られなかった.カーボン蒸着(t-3)の高圧縮率の外周部では、Tool-1 は O 材、 H 材どちらも大きく剥離し、Tool-2 は僅かに剥離が発生した.さらに H 材において剥 離による影響で平滑度が悪くなる場合があるが、O 材ではその影響が少なく高圧縮率 でも平滑化が進んだ.DLCの Tool-1 においては剥離などにより平滑度が悪くなること は無かったが、Tool-2 では高圧縮率の外周部で工具表面状態の悪化により平滑度が悪 くなる傾向が見られた.
- (8) カーボン蒸着(t-3)はTool-1よりもTool-2に蒸着した方が剥離しにくく,DLCはTool-2 よりもTool-1にコーティングした方が工具表面状態の悪化を抑えることができる.また,DLCはt-3に僅かに劣る平滑度となったが,工具表面状態の影響が無い箇所ではt-3とほぼ同程度の平滑度が得られる.
- (9) DLC, Tool-2, H 材を用いて同一の工具で繰り返し試験を行った結果,1度の試験で1 つの工具を使用した場合と同様の平滑度が得られた.1 度の試験で少なからず剥離が 発生するカーボン蒸着に対して DLC は剥離などの工具表面状態の変化が少なく,t-3 とほぼ同等の平滑度が得られるため,複数回圧縮を行う場合は DLC を用いると良い と考えられる.
- (10) 本研究の範囲では、表面粗さの小さい Tool-2 に膜厚 40nm のカーボン蒸着を行い、O 材を 49%圧縮した場合に最も平滑な面を得ることができた. Tool-1 よりも Tool-2 を用 いた方がより平滑化が進み、さらに H 材よりも O 材を用いた方が剥離等が発生しにく いため、O 材を用いた方が良いと考えられる.
- (11) フラクタル解析を行った結果,零点集合次元 *Dz* は,いずれの条件でも加工することで大きくなる傾向が見られた.パワースペクトル次元 *D_{PS}*は,いずれも表面粗さ *S_a*が小さい範囲においては *D_{PS}*が大きくなる傾向が見られた.また,工具表面粗さ,加工硬化,工具表面膜の違いによる影響は見られなかった.

[参考文献]

- (1) 佐藤 一雄:マイクロ・ナノ工学の展望,日本機械学会誌,116巻,1130号(2013),12.
- (2) 田中 克敏:超精密加工機械の最近の動向および展望,日本機械学会論文集,75巻,757 号(2009),2369-2378.
- (3) 王 志剛: 塑性加工における超平滑面創成機構, 塑性と加工, 44 巻, 515 号 (2003), 1159-1163.
- (4) 池浩: 塑性加工の表面損傷と微細表面形状の加工に関する研究, 塑性と加工, 46巻, 539 号, (2005)1116-1120.
- (5) 田中 秀岳,田太 博章,柳 和久,二村 優:高硬度鋼材表面仕上げにおける前加工の表 面性状がバニシング加工面へ及ぼす影響―ダイヤモンドチップバニシング工具を用い た高硬度鋼材表面仕上げに関する研究―,塑性と加工,50巻,581号(2009),555-559.
- (6) 高田 義正, 笹原 弘之:二重らせん摩擦攪拌形バニシングによる表面改質:バニシング 工具先端形状が表面粗さ・硬さ・残留応力に及ぼす影響(OS3 工具・ツーリング(2)),生 産加工・工作機械部門講演会:生産と加工に関する学術講演会,2010巻,8号(2010), 89-90.
- (7) 中野 元裕, 植木 啓文, 宇都宮 裕: タンデムパス伸線条件が Ni めっき鋼線の表面光沢 に及ぼす影響, 塑性と加工, 52 巻, 602 号(2011), 365-369.
- (8) 梶野 智史, 畠山 知浩, 田村 容子, 大澤 優樹, 清水 了, 村岡 太郎, 浅川 基男: 微小段 付きダイス伸線による棒線材の超平滑化, 塑性と加工, 52 巻, 602 号(2011), 370-374.
- (9) 安部 洋平,池田豊,森謙一郎:超高張力鋼板の破断面平滑加工による穴広げ性の向上, 塑性と加工,52巻,603号(2011),485-489.
- (10)H.J. Li, Z.Y. Jiang, , D.B. Wei, J.T. Han, A.K. Tieua : Study on surface asperity flattening during uniaxial planar compression, Wear, Vol. 271, No. 9-10(2011), 1778-1784.
- (11)H.B. Xie , Z.Y.Jiang , W.Y.D.Yuen : Analysis of friction and surface roughness effects on edge crack evolution of thin strip during cold rolling, TRIBOLOGY INTERNATIONAL , Vol. 44, No. 9(2011), 971-979.
- (12)田中 秀岳,西中 耕一,柳 和久:静油圧を用いたダイヤモンドチップバニシング工具の加工特性―断続面加工用油圧バニシング工具の開発―,塑性と加工,53 巻,621 号
 (2012),924-928.
- (13)Yang Bai, Ming Yang : Influence of ultrasonic vibration on metal foils surface finishing with micro-forging, Procedia Engineering, Vol. 81 (2014), 1475-1480.
- (14)服部清一,超精密鍛造品のナノ表面特性に関する研究,平成14年度 修士論文(三重大学大学院工学研究科),(2002).
- (15)大野哲平,金属の塑性加工による超平滑面の創成,平成 16 年度 修士論文(三重大学 大学院工学研究科), (2004).
- (16)井川恵里, 金属の圧縮加工における平滑化挙動, 平成 17 年度 卒業論文(三重大学大

学院工学研究科), (2005).

- (17)戸田耕平, 塑性加工による超平滑面の創成, 平成 18 年度 修士論文(三重大学大学院 工学研究科), (2006).
- (18)山口勝也,金属の単軸圧縮加工による超平滑面創成,平成 19 年度 修士論文(三重大 学大学院工学研究科),(2007).
- (19)小川広祐,単軸圧縮加工による超平滑面創成に関する研究,平成21年度 修士論文(三重大学大学院工学研究科),(2009).
- (20)赤塚幸平, 圧縮加工による超平滑面の創成に関する研究, 平成 22 年度 修士論文(三重大学大学院工学研究科), (2010).
- (21)山本祐真, アルミニウムの圧縮加工による超平滑面創成に関する研究, 平成 25 年度 修 士論文(三重大学大学院工学研究科), (2013).
- (22) 脇圭希, 圧縮加工によるアルミニウム表面の超平滑化, 平成 25 年度 修士論文(三重 大学大学院工学研究科), (2013).
- (23)宮本達馬,単軸圧縮加工による超平滑面創成における工具表面膜の影響,平成 25 年度 修士論文(三重大学大学院工学研究科),(2013).
- (24) 脇圭希, 圧縮加工によるアルミニウム表面の超平滑化, 平成 25 年度 修士論文(三重 大学大学院工学研究科), (2013), 3-6.
- (25) 脇圭希, 圧縮加工によるアルミニウム表面の超平滑化, 平成 25 年度 修士論文(三重 大学大学院工学研究科), (2013), 6-17.
- (26)脇圭希, 圧縮加工によるアルミニウム表面の超平滑化, 平成 25 年度 修士論文(三重 大学大学院工学研究科), (2013), 18-20.
- (27) 脇圭希, 圧縮加工によるアルミニウム表面の超平滑化, 平成 25 年度 修士論文(三重 大学大学院工学研究科), (2013), 23-24.
- (28) 脇圭希, 圧縮加工によるアルミニウム表面の超平滑化, 平成 25 年度 修士論文(三重 大学大学院工学研究科), (2013), 24-27.
- (29)島津製作所:走査型プローブ顕微鏡 SPM-9500 シリーズ 本体取扱説明書, 8-11
- (30) 脇圭希, 圧縮加工によるアルミニウム表面の超平滑化, 平成 25 年度 修士論文(三重大学大学院工学研究科), (2013), 27-32.
- (31) 脇圭希, 圧縮加工によるアルミニウム表面の超平滑化, 平成 25 年度 修士論文(三重大学大学院工学研究科), (2013), 32-34.
- (32)B.B.Mondelbrot : The Fractal Geometry of Nature, (1982), 4-5.
- (33)高安秀樹:フラクタル,朝倉書店, (1986), 1-18.
- (34)ハインツ・オットーパイトゲン,ディートマーザウペ(山口昌哉監訳):フラクタル・イ メージ,シュプリンガー・フェアラーク東京,(1990), 39-40.
- (35)黒崎靖,松井正仁:塑性加工表面問題へのフラクタル手法の適用,塑性と加工,40巻, 462号(1999-7),635-639.

謝辞

本研究の遂行および論文作成にあたり,終始懇切なるご指導いただきました松井正仁准 教授,中村裕一准教授,牧清二郎教授並びに工具の作製などについて多くの貴重なご指導 をいただきました村井健一技術専門員に深く感謝いたします.

さらに,実験および考察に際して,惜しみないご協力をいただいたナノプロセッシング 研究室井手寿美氏,岩崎達洋氏,辻桃馬氏ならびにナノプロセッシング研究室諸氏に深く 感謝いたします.